

അധ്യായം 4



P6B6D3

പ്രതലത്തിലെ പ്രവർത്തനം (MOTION IN A PLANE)

4. 1	ആരുമ്പം
4. 2	സംശാഖ്യാം അദിശാഖ്യാം
4. 3	രേഖാചിത്രം വ്യൂകളുമായുള്ള സംശാഖ്യാം ദൃശ്യം
4. 4	സംശാഖ്യാം സകലവും വ്യവകലനവും- ഗ്രാഫിക്കൽ റീതി
4. 5	സംശാഖ്യാം വിഘ്നഭാം
4. 6	സംശാഖകലം
4. 7	രുചു പ്രതലത്തിലെ ചലനം
4. 8	സമതരണാന്തരിക്ഷത്തിലെ ചലനം, രുചു പ്രതലത്തിൽ
4. 9	ബിനാനാഖ്യാം ആപോകഷിക പ്രവേഗം
4. 10	പ്രൊജക്ടേറൻ ചലനം
4. 11	സമവർത്ത്യചലനം
	സംഗ്രഹം
	വിചിത്ര വിഷയങ്ങൾ
	പരിശീലനപ്രശ്നങ്ങൾ
	അധിക പരിശീലന പ്രശ്നങ്ങൾ

4.1 ആരുമ്പം

നേർരേഖയിൽ ഒരു വസ്തുവിന്റെ ചലനം വിവരിക്കാനാവശ്യമായ സ്ഥാനം, സ്ഥാനാന്തരം, പ്രവേഗം, തരണം എന്നീ അടിസ്ഥാന ആശയങ്ങൾ മുൻപാതിരിൽ നാം മനസ്സിലാക്കി. ഏകമാനചലനത്തിൽ രണ്ടു ദിശകൾ മാത്രമേ സാധ്യമാകു എന്നതിനാൽ ഭൗതിക അളവുകളുടെ ദിശാസംബന്ധിയായ കാര്യങ്ങൾ + ഉം - ഉം ചീളങ്ങളുടെ സഹായത്താൽ ഏകകാര്യം ചെയ്യാമെന്നും കണ്ണു. എന്നാൽ ദിമാന തത്ത്വം (പ്രതലം) ത്രിമാനത്തിലും (സ്പേസ്) ഒരു വസ്തുവിന്റെ ചലനം വിവരിക്കാൻ, മേര്പ്പുന്നതു ഭൗതിക അളവുകളെ സംശാഖ്യാം ഉപയോഗിച്ച് പ്രതിപാദിക്കണം. അതുകൊണ്ടുതന്നെ സംശാഖ്യാഖ്യപ്പെട്ടിരിക്കുന്ന നന്ദായി മനസ്സിലാക്കേണ്ടത് അതുവായശ്യമാണ്. എന്നാണോരു സംശാഖം? എങ്ങനെ സംശാഖം കൂടുകയും കുറക്കുകയും ഗുണിക്കുകയും ചെയ്യാം? ഒരു രേഖാചിത്രം ഒരു സംശാഖതെ ഗുണിച്ചാൽ ഫലമെന്തുകും? ഒരു പ്രതലത്തിൽ പ്രവേഗവും തരണവും കൂടുതലായി നിർവ്വചിക്കാനാവുംവിധിയം സംശാഖത്തെ ഈ പാഠത്തിൽ നാം മനസ്സിലാക്കും. അതിനുശേഷം, ഒരു വസ്തുവിന്റെ പ്രതലത്തിലുള്ള ചലനത്തെപ്പറ്റി ചർച്ച ചെയ്യും. ഒരു പ്രതലത്തിലെ ലഭ്യവായ ചലനമെന്ന നിലയിൽ സമതരണത്തിലുള്ള വസ്തുവിന്റെ ചലനവും പ്രൊജക്ടേറൻ ചലനവും വിശദമായി നാം ചർച്ച ചെയ്യും. നിന്തു ജീവിതത്തിൽ പ്രത്യേക പ്രായാന്തരിക്ഷത്തും വളരെ പരിപിത്വമായ ചലനമാണ് വർത്തുളചലനം. സമവർത്ത്യചലനത്തെപ്പറ്റിയും ഈ പാഠത്തിൽ പ്രതിപാദിക്കുന്നു.

ഈ പാഠാദിത്തത്ത് നാം രൂപീകരിക്കുന്ന ചലനസമവാക്യങ്ങൾ എഴുപ്പത്തിൽ ത്രിമാന ഇടത്തിലേക്കും വ്യാപിപ്പിക്കാവുന്നതാണ്.

4.2 സംശാഖ്യാം അദിശാഖ്യാം (Scalars and Vectors)

ഭൗതികശാസ്ത്രത്തിൽ, അളവുകളെ അദിശാഖ്യാം എന്നും സംശാഖ്യാം എന്നും തരംതിരിക്കാവുന്നതാണ്. അടിസ്ഥാനപരമായി സംശാഖം ദിശയുമായി ബന്ധമുള്ളതും അദിശം ദിശയുമായി ബന്ധമില്ലാത്തതു

അകുന്നു, അളവുമാത്രമുള്ള ഭാതിക അളവിനെയാണ് അദിശം എന്നു വിളിക്കുന്നത്. ഒരു അദിശത്തെ രേഖ പ്രൂപ്തതാൻ അനുയോജ്യമായ യൂണിറ്റോടുകൂടിയ ഒരു സംഖ്യ മല്ലതും മതിയാക്കും. രണ്ടു പിന്നുകൾക്കിടയിലെ ദുരം, ഒരു വസ്തുവിന്റെ മാസ്, ഒരു വസ്തുവിന്റെ താപ നില, ഒരു പ്രത്യേക സംഖ്യം നടന്ന സമയം തുടങ്ങിയ വരയല്ലോ അദിശങ്ങൾക്ക് ഉദാഹരണങ്ങളാണ്. സാധാരണ ബീജഗണിതത്തിലെ നിയമങ്ങൾ ഉപയോഗിച്ച് അദിശങ്ങളെ കൂടിച്ചേർക്കാം. സാധാരണ സംഖ്യകളെ പ്രോലൈ അദിശങ്ങളെ കൂട്ടുകയും കുറയ്ക്കുകയും ഗുണിക്കുകയും ഹരിക്കുകയും ചെയ്യാം*. ഉദാഹരണ താഴെ, ഒരു ചതുരാൺവിന്റെ നീളവും വിതരിയും യമാക്രമം 1.0 മ ഉം 0.5 മ ഉം ആണെങ്കിൽ, അതിന്റെ ചുറുളവ് നാലു വശങ്ങളുടെയും നീളങ്ങളുടെ തുകയാണ്. $1.0\text{m}+0.5\text{m}+1.0\text{m}+0.5\text{m}=3.0 \text{ m}$. ഓരോ വശ താഴെ നീളവും ചുറുളവും അഭിശ അളവുകളാകുന്നു. നമുക്ക് മറ്റാരു ഉദാഹരണം നോക്കാം. ഒരു നിശ്ചിത ദിവസത്തെ കൂടിയതും കുറഞ്ഞതുമായ താപനില, യമാക്രമം 35.6°C ഉം 24.2°C ഉം ആകുന്നു. എങ്കിൽ, രണ്ടു താപനില കളുടെയും വൃത്ത്യാസം 11.4°C ആണ്. അതുപോലെ, വശങ്ങൾ 10 സെ വിതരിച്ച കൂടിയുള്ള ഒരു അലുമിനിയം കുറുവിന്റെ മാസ് 2.7 kg ആയാൽ അതിന്റെ വ്യാപ്തം (ഉള്ളളവ്) 10^{-3} m^3 (ഒരു അദിശം) ആയിരിക്കും. അതിന്റെ സാങ്കേത $2.7 \times 10^3 \text{ kg/m}^3$ (ഒരു അദിശം) ആകുന്നു.

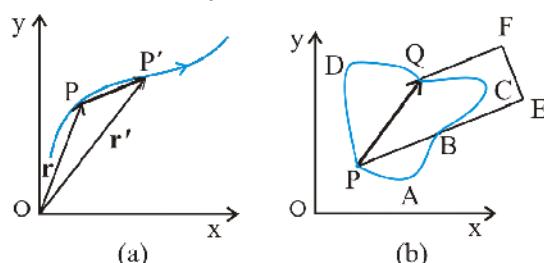
അളവും ദിശയുമുള്ളതും സദിഗ്രസകലനത്തിൽനിരുത്തിക്കൊണ്ടിയമമോ തത്ത്വല്യമായ സാമാന്തരിക നിയമമോ അനുസ്ഥിക്കുന്നതുമായ എത്തൊരു ഭാതികം അളവും സദിഗ്രമായിരിക്കും. അങ്ങനെ, ഒരു സദിഗ്രത്തെ രേഖപ്പെടുത്താൻ അതിഭേദ ദിശയും അളവിനെ സൂചിപ്പിക്കുന്ന ഒരു സംഖ്യയും നൽകേണ്ടതുണ്ട് സദിഗ്ര അളവിൽ പ്രതിപാദിക്കപ്പെടുന്ന ചില ഭാതിക അളവുകളുണ്ട് സാമാന്തരിക, പ്രവേഗം, തരണം, വലം തുടങ്ങിയവ.

കട്ടികുടിയ അക്ഷരങ്ങൾ (bold) ഉപയോഗിച്ചാണ് ഈ പുസ്തകത്തിൽ ഒരു സദിശത്തെ രേഖപ്പെടുത്തുന്നത്. പ്രവേഗസദിശത്തെ V എന്ന ചിഹ്നമുപയോഗിച്ച് എഴു താവുന്നതാണ്. കൈകൊണ്ട് എഴുതുന്നേണ്ട് കനത്തിൽ അക്ഷരങ്ങൾ എഴുതാൻ ബുദ്ധിമുട്ടായതുകൊണ്ട് അക്ഷരത്തിന്റെ മുകളിൽ അനുഭവയാളും വരച്ചും സദിശം അഭ്യന്തരപെടുത്താറുണ്ട്. ഉദാഹരണം: V, അതായത്,

v യും r യും പ്രവേഗസംഖ്യയെ സൂചിപ്പിക്കുന്നു. സംഖ്യയിൽ അളവിനെ അതിൻ്റെ കേവല മൂല്യം (absolute value) എന്നു വിളിക്കുന്നു. $|v| = v$ എന്നാണ് ഈ അടയാളപ്പെടുത്തുന്നത്. അങ്ങനെ, കമ്പ്ക്യൂട്ടിയ അക്ഷരങ്ങളാൽ സംഖ്യവും ഉദാ: A, a, p, q, r, ... x, y കമ്പി കുറഞ്ഞ അക്ഷരങ്ങളാൽ ഓരോന്നി ഒരുയും പരിമാണവും. ഉദാ : A, a, p, q, r, ..., x, y രേഖപ്പെടുത്താം

4.2.1 സ്ഥാനവീക്ഷണങ്ങൾ സ്ഥാനാന്തര വീക്ഷണങ്ങളും **(Position and Displacement Vectors)**

എരു പ്രതലത്തിൽ ചലിക്കുന്ന ഒരു വസ്തുവിന്റെ സാന്നിം വിവരങ്ങൾ സൗകര്യപ്രദമായ ഒരു ബിന്ദു വിനെ അവലംബകക്കേളും O ആയി തിരഞ്ഞെടുക്കണം. t, t' എന്നീ സമയങ്ങളിലെ വസ്തുവിന്റെ സ്ഥാനങ്ങൾ യഥാക്രമം P ഉം P' ഉം ആണെന്നീതിക്കുള്ള [ചിത്രം 4.1(a)]. ഒരു നേർരേഖയാൽ O, P എന്നീ ബിന്ദുക്കളെ യോജിപ്പിക്കുന്നു. അപ്പോൾ OP എന്നത്, r എന്ന സമയത്തുള്ള വസ്തുവിന്റെ സാന്നിം ആകുന്നു. മറ്റ് രേഖയുടെ ശ്രീരാഖഗത്ത് ഒരു അധികാരിയായാം രേഖപ്പെടുത്തുന്നു. r എന്ന ചിഹ്നം OP യെ പ്രതിനിധികരിക്കുന്നു. അതായത്, $OP = r$. P' എന്ന ബിന്ദുവിനെ OP' എന്ന മരുന്തു സ്ഥാനസ്ഥിരം പ്രതിനിധികരിക്കുന്നും, അതിനെ സൂചിപ്പിക്കാനായി r' എന്ന ചിഹ്നം ഉപയോഗിക്കുന്നു. r എഴുന്നേളിച്ചിരുന്ന് പരിമാണവും O യിൽനിന്നു ദൂരമാക്കുന്ന P യുടെ സ്ഥിരതയിൽനിന്നും ദൂരമാക്കുന്ന വസ്തു P യിൽനിന്ന് P' ലേക്കു നീണ്ടുകയാണെന്നീതിക്കുള്ള, സ്ഥിരം PP' (വാൽഡാഗം P യിലും തലാഡം P' ലും) എന്ന, P എന്ന ബിന്ദുവിൽനിന്ന് (t സമയത്ത്) P' എന്ന ബിന്ദു വിലേഖ് (t' സമയത്ത്) ചലിക്കുന്ന വസ്തുവിന്റെ സ്ഥാനത്തെന്നും നിന്നും ദൂരമാക്കുന്നു.



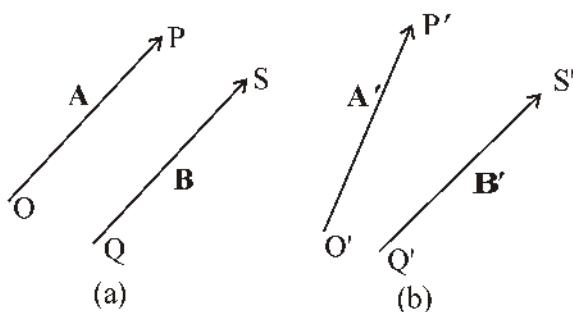
* ஒரே யூளிட்டுக்கலூஷை அவர்தான் அல்லவுக்கூட தமிலிலூஷை ஸக்லங்-வழவகலங்குகிறக்கூக்கூ மாதுமான் எடுத்தைகிலும் யூக்கிலூஷைத் தீவிரமான, வழுதூஷை யூளிட்டுக்கலூஷை கூட்டிய அவர்தானை தமிழ்ந் யூளிட்டுக்கலை பாரிக்கூக்கலை ஆகுமின்.

സ്ഥാനാന്തരം വന്നതുവിൻ്റെ ആദ്യത്തെയും അവസ്ഥന്തെയും സംബന്ധം ഡോജിപ്പിക്കുന്ന നേർ രേഖയാണ് എന്നത് പ്രത്യേകം ശ്രദ്ധിക്കുന്നു. മറ്റെല്ലാ ഈ സ്ഥാനങ്ങൾക്കിടയിലും വന്നതു സംബന്ധിച്ചപാതയെ അത് ആദ്യരേഖക്കുന്നില്ല. ഉദാഹരണത്തിന്, ചിത്രം 4.1(b) യിൽ, P, Q എന്നിവ യമാക്രമം ആദ്യസ്ഥാനവും അവസ്ഥാനന്ത്യമാകുന്നു. PABCQ, PDQ, PBFAQ എന്നിങ്ങനെ വ്യത്യസ്ത പാതയിൽ സംബന്ധിക്കുന്നുണ്ടോ വന്നതുവിൻ്റെ സംബന്ധത്രസിംഗം PQ തന്നെയാണ്. അതുകൊണ്ട് ഒരു വന്നതുവിനുണ്ടാകുന്ന സ്ഥാനം തുറം, സ്ഥാനങ്ങൾക്കിടയിൽ വന്നതു സംബന്ധം കുറത്തിനു തുല്യമോ, അതിലും കുറവോ ആവാം. മുൻ പാഠാഗത്തും, നേർരേഖയിലുണ്ടാകുന്ന ചലനം ചർച്ച ചെയ്തപ്പോൾ, ഈ വന്നതുതു ഉള്ളിപ്പിരിക്കുന്നു.

4.2.2 സദിശങ്ങളുടെ തുല്യത (Equality of vectors)

ഒരു സദിശങ്ങൾ A, B എന്നിവ സമസിംഗൾ (equal vectors) ആക്കണമെങ്കിൽ, തീർച്ചയായും ഈ സദിശങ്ങൾക്കും ഒരേ അളവും ദിശയുമായിരിക്കുന്നു**

ചിത്രം 4.2(a) യിൽ A, B എന്നി ഒരു തുല്യസദിശങ്ങൾ കാണാം. വളരെ എളുപ്പത്തിൽ നമുക്കവയ്ക്കും തുല്യത പരിശോധിക്കാവുന്നതാണ്. സദിശം A യുടെ വാൽഭാഗം O യുമായി ചേർക്കുവരുന്ന രീതിയിൽ സദിശം B അതിനുതന്നെ സമാനരൂപമായി നീക്കുന്നു.



ചിത്രം 4.2 (a) A, B എന്നി സമസിംഗൾ (b) ഒരേ നീളമുള്ളതെങ്കിലും A', B' എന്നി ഓൺ സദിശങ്ങൾ അനുസരിച്ചാണെളാണ്.

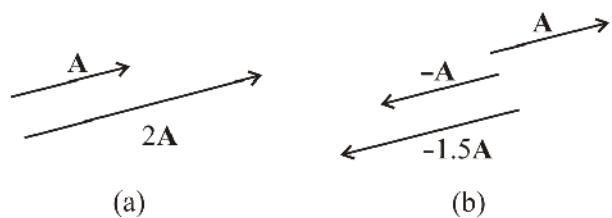
(O എന്ന ബിന്ദു Q മായി ചേർക്കുവരുന്നു). ഇങ്ങനെ ചെയ്യുന്നോൾ അവയുടെ അഗ്രഭാഗങ്ങളും S, P തു പിന്നുകളും ചേർക്കുവരുന്നതിനാൽ, ഈസദിശങ്ങളും സമസിംഗങ്ങളും വിളിക്കാവുന്നതാണ്. സാമാന്യമായി, ഈ സമത്തെയ A = B എന്നു സൂചിപ്പിക്കാം. ചിത്രം 4.2(b) യിൽ A', B' എന്നി സദിശങ്ങൾക്ക് ഒരേ അളവാണ്. എകിലും ഈസദിശങ്ങൾക്കും വ്യത്യസ്ത ദിശകളായതിനാൽ അവ സമസിംഗങ്ങളും വുന്നില്ല. സദിശം B' അതിനുതന്നെ സമാനരൂപമായി നീക്കി, Q' വിൻ്റെ വാൽഭാഗം, സദിശം A' രീതി ഓഗവുമായി ചേർത്താവച്ചാലും, B' രീതി അഗ്രഭാഗം S' മായി A' രീതി അഗ്രം P' ഓക്കെലും ചേർക്കുന്നിരിക്കുന്നില്ല.

4.3 രേഖിയസംവ്യക്തുമായുള്ള സദിശങ്ങളുടെ ഗുണനം (Multiplication of vectors by real numbers)

എന്ന ഒരു പോസിറ്റീവ് സംവ്യയുമായി സദിശം A യെ ഗുണിക്കുന്നോൾ, അതിന്റെ പരിമാണം λ മടങ്ങുള്ളതും A യുടെ അതേ ദിശയിലുള്ളതുമായ ഒരു പൂതിയ സദിശം നമുക്കു ലഭിക്കുന്നു.

$$|\lambda A| = \lambda |A|, \lambda > 0 \text{ ആയാൽ}$$

ഉദാഹരണത്തിന്, ചിത്രം 4.3(a) യിൽ കാണുന്നതു പോലെ സദിശം A യെ 2 കൊണ്ട് ഗുണിച്ചാൽ, പരിമാണം 2A ആയെന്നെന്ന ദിശയിലും |A| യുടെ ഒരു മടങ്ങ് പരിമാണവുമുള്ളതുമായിരിക്കും.



ചിത്രം 4.3 (a) സദിശം A യും അതിനെ 2 എന്ന പോസിറ്റീവ് സംവ്യക്കാണും ഗുണിക്കുന്നോളും പരിശോധി സംവ്യക്തിയും. (b) സദിശം A യും അതിനെ -1, -1.5 എന്നി നെഗറ്റീവ് സംവ്യക്കാണും ഗുണിക്കുന്നോളും പരിശോധി സദിശങ്ങളും.

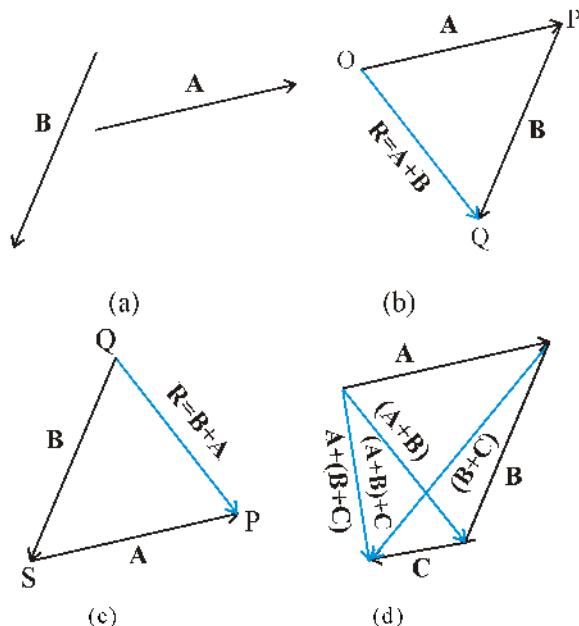
** നമ്മുടെ പഠനത്തിൽ സദിശങ്ങൾക്ക് കൃത്യമായ സ്ഥാനശ്വരില്ല. അതുകൊണ്ട് സദിശം അന്തിനുതന്നെ സമാനരൂപമായി നീങ്ങുകയാണെങ്കിൽ അതിന്റെ തന്മുഖായപരതയും ഇരുന്നു ശ്രദ്ധിക്കാവുന്നില്ല. ഇതും സദിശങ്ങളും സ്ഥാനശ്വരിക്കുന്നതും ഏറ്റവും പിന്നുവന്നു. എന്നിലും, ചില ഭാഗത്തിൽ പരിശോധിക്കുന്നതിൽ സദിശത്തിന്റെ സ്ഥാനവും പ്രയോഗിച്ചുണ്ടോ പ്രാധാന്യമർഹിക്കുന്നുണ്ട്. അതും സദിശങ്ങളും ലോകഭേദഗതിപ്പ് സദിശങ്ങളും പറയാം.

രുചു നേരുമീവ് സംവൃദ്ധായ നും യുമായി സഭിശം A ഗുണിക്കുമ്പോൾ, A യുടെ വിപരീതിശായും, അളവ് $|A|$ യുടെ നും മഞ്ഞുമായ $-A$ എന്ന പുതിയ സഭിശം ലഭിക്കുന്നു. നേരുമീവ് സംവൃദ്ധകളായ $-1, -1.5$ എന്നി വയാൽ സഭിശം A യെ ഗുണിക്കുമ്പോൾ, ചിത്രം 4.3(b) തിരികെ കാണുന്നതുപോലുള്ള പുതിയ സഭിശങ്ങൾ ലഭിക്കുന്നു.

സഭിശം A യുമായി ഗുണിക്കപ്പെട്ട് നും ഏന്ന ഘടകം തന്ത്രായ ദൈഹമർഷനുകളുള്ള രുചു അഭിശമാക്കം. അപ്പോൾ, λA എന്ന സഭിശത്തിന്റെ ദൈഹമർഷൻ, λ യുടെയും A യുടെയും ദൈഹമർഷനുകളുടെ ഗുണന ഫലമായിതിക്കും. ഉദാഹരണത്തിന്, രുചു സറിയപ്പേരു സഭിശത്തെ സമയ ഇടവേളക്കാണ്ക് ഗുണിച്ചുണ്ടാൽ ലഭിക്കുന്നത് സ്ഥാനാന്തര സഭിശമായിരിക്കും.

4.4 സഭിശങ്ങളുടെ സകലവും വ്യവകല തവും -ഗ്രാഫ് ഉപയോഗിച്ച് (Addition & subtraction of vectors - graphical method)

ഭാഗം 4.2 രിച്ച് പ്രസ്താവിച്ചതുപോലെ, സഭിശ സകലവ താഴിലെ ത്രികോണനിയമമോ തത്തുല്യമായ സാമാ നിലിക്കിയമും അനുസരിക്കുന്നവയാണ് സഭിശങ്ങൾ. ഗ്രാഫിക്കൽരീതി ഉപയോഗിച്ച് സകലവ രീതികൾ ഇവിടെ ചർച്ചചെയ്യും. ചിത്രം 4.4 (a) തിരികെ കാണുന്നതുപോലെ, രുചു പ്രതലത്തിൽ നിരീക്കുന്ന A, B എന്നീ രേഖ സഭിശങ്ങളെ പരിഗണിക്കുക. ഈ സഭിശങ്ങളെ പ്രതി നിയോക്കിക്കുന്ന രേഖാബന്ധങ്ങളുടെ നീളം അവയുടെ അളവിന് ആനുപാതികമായിരിക്കും. സഭിശങ്ങളുടെ തുക $A+B$ കണ്ണെത്താനായി, ചിത്രം 4.4(b) രിച്ച് കാണുന്നതുപോലെ സഭിശം A യുടെ ശിരോഭാഗത്ത് B യുടെ വാൽഭാഗ വരുന്ന രീതിയിൽ സഭിശം B അതിനുതന്നെ സമാനമരമായി നിരീക്കുക. ശേഷം, A യുടെ വാൽഭാഗം B യുടെ ശിരോഭാഗവുമായി യോജിപ്പിക്കുന്നു. സഭിശം A, B എന്നിവയുടെ തുകയായ, സഭിശം R എന്ന പ്രതിനിധികരിക്കുന്നതു രേഖ OQ ആണ്. ഈ സഭിശ സകലവ രീതിയിൽ സഭിശങ്ങളെ ശിരോഭാഗത്തു നിന്നു വാൽഭാഗത്തുകു വരുന്നരീതിയിൽ ക്രമീകരിച്ചിരിക്കുന്നതിനാൽ ഈ ഗ്രാഫിക്കൽ രീതിയെ ‘ഹെഡ് ടു ടെ ഹിൽ ടീൽ’ എന്നു വിളിക്കാം. രേഖ സഭിശങ്ങളും അവയുടെ പരിണതപലവും രുചു ത്രികോണത്തിന്റെ മുന്നുവരങ്ങളാകുന്നതിനാൽ ഈ സകലവ രീതിയെ സഭിശസകലത്തിക്കൊണ്ടിരിക്കുന്ന എന്നും പറയാറുണ്ട്.



ചിത്രം 4.4 (a) A, B എന്നീ സഭിശങ്ങൾ ഗ്രാഫിക്കൽരീതിയിൽ കൂട്ടുന്നു. (b) B, A എന്നീ സഭിശങ്ങൾ ഗ്രാഫിക്കൽ രീതിയിൽ കൂട്ടുന്നു. (d) സഭിശ സകലവത്തിന്റെ അംഗാ സിയേരുമീവ് നിയമത്തിന്റെ ചിത്രീകരണം.

ചിത്രം 4.4 (c) തിരികെ കാണുന്നതുപോലെ, $B+A$ എന്ന പരിണതപലം R എന്ന അങ്കെ സഭിശത്തനുയാണ് നൽകുന്നത്. സഭിശസകലവം കമ്പ്യൂട്ടറീബാൻ.

$$\text{അതായത്, } \mathbf{A} + \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A} \quad (4.1)$$

ചിത്രം 4.4 (d) തിരികെ വിശദീകരിച്ചിരിക്കുന്നതുപോലെ, സഭിശസകലവം അംഗാസിയേരുമീവ് നിയമവും അനുസരിക്കുന്നു. സഭിശങ്ങൾ A, B എന്നിവയുടെ തുക ആദ്യം കണ്ണെത്താനുകയും അതുമായി സഭിശം C കൂട്ടുന്നേണ്ട കിട്ടുന്ന ഫലവും B യും C യും ആദ്യം കൂട്ടുകയും ഈ തുകക്കെ സഭിശം A യുമായി കൂട്ടുന്നേണ്ട ഫലവും തുല്യമായിരിക്കും.

$$\text{അതായത്, } (\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C}) \quad (4.2)$$

തുല്യവും വിപരീതവുമായ രേഖ സഭിശങ്ങൾ കൂട്ടിയാലുള്ള ഫലം എന്താണ്? ചിത്രം 4.3 (b) തിരികെ കാണുന്നതുപോലെ A, -A എന്നീ രേഖ സഭിശങ്ങൾ പരിഗണിക്കുക. അവയുടെ തുക $A + (-A)$ ആകുന്നു. ഈ സഭിശങ്ങളുടെയും അളവുകൾ തുല്യവും എന്നാൽ ഒരു വിപരീതവുമായതിനാൽ പരിണതസഭിശത്തിന്റെ ഫലം

മാന്നം പുജ്യമാകുന്നു അതിനെ θ എന്നു സൂചിപ്പിക്കുകയും ശൂന്യസ്ഥിരം (null vector) അമവാ പുജ്യസ്ഥിരം (zero vector) എന്നു വിളിക്കുകയും ചെയ്യുന്നു.

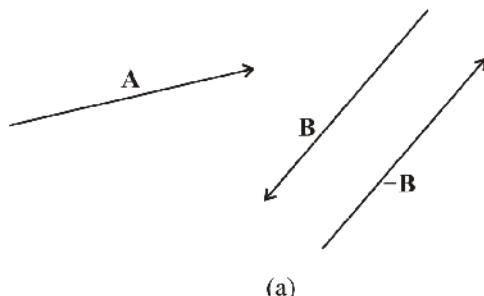
$$\mathbf{A} - \mathbf{A} = \mathbf{0} \quad |\mathbf{0}| = 0 \quad (4.3)$$

രു ശൂന്യസ്ഥിരത്തിൽന്ന് അളവ് പുജ്യമാകയാൽ, അതിന്റെ ദിശ വ്യക്തമാക്കാവില്ല.

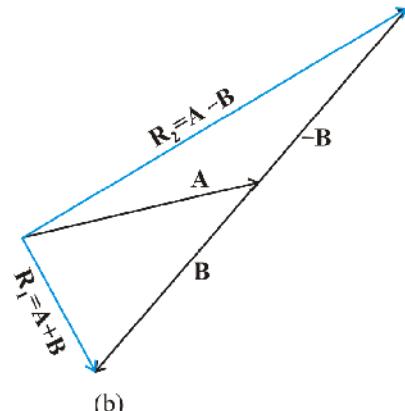
[Phys stat n Hcp k Zn w A ഗുണിക്കുവോൾ രു ശൂന്യസ്ഥിരം ലഭിക്കും. ശൂന്യസ്ഥിരം ($\mathbf{0}$) യുടെ പ്രധാന സ്വഭാവങ്ങൾ ഇവയാണ്.]

$$\begin{aligned} \mathbf{A} + \mathbf{0} &= \mathbf{A} \\ \lambda \mathbf{0} &= \mathbf{0} \\ 0 \mathbf{A} &= \mathbf{0} \end{aligned} \quad (4.4)$$

ശൂന്യസ്ഥിരത്തിൽന്ന് ഭാതികമാനമെന്നാണ്? പിത്രം 4.1(a)ലേതുപോലെ രു പ്രതലത്തിലെ സൂറാന് സഭിശവും സ്ഥാനാന്തര സഭിശവും പരിഗണിക്കുക. ഇപ്പോൾ, t എന്ന സമയത്ത് P യിൽ സ്ഥിതിചെയ്യുന്ന



(a)



(b)

പിത്രം 4.5 (a) A, B എന്നീ രണ്ടു സഭിശങ്ങളും $-B$ എന്ന സഭിശവും (b) A യിൽ നിന്നു സഭിശം B കുറക്കുവോൾ R_2 എന്ന സഭിശം ലഭിക്കുന്നു. താത്തമ്പ്യത്തിനായി A യുടെയും B യുടെയും തുകയായ R_1 , ഉം പിത്രത്തിൽ കാണാം.

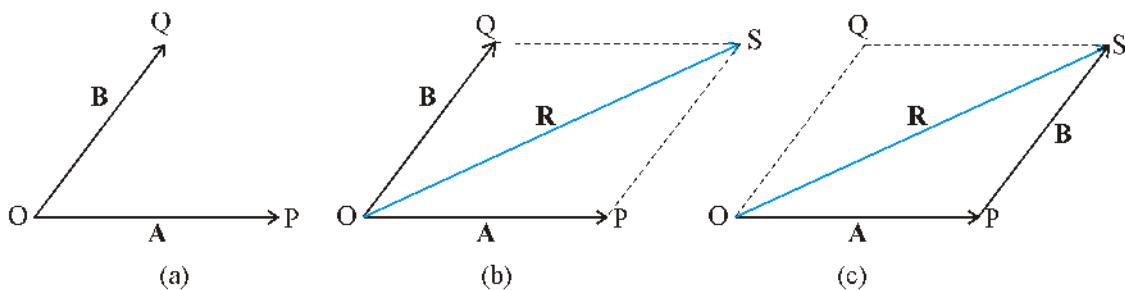
രു വസ്തു, P' ലേക്കും തിരികെ P യിലേക്കും സഞ്ചരിക്കുന്നതായി കരുതുക. ഇപ്പോൾ എന്താണതിന്റെ സഹായരഹിതം ആദ്യത്തെയും അവസാനത്തെയും സൂരാനങ്ങൾ ഒരുമിക്കുന്നതിനാൽ, വസ്തുവിന്റെ സഹാന്തരം ഒരു ശൂന്യസ്ഥിരമാകും.

സഭിശങ്ങളുടെ വ്യവകലനത്തെ സഭിശസ്ഥലനത്തിന്റെ സഹായത്താൽ നിർവ്വചിക്കാവുന്നതാണ്. A, B എന്നീ രണ്ടു സഭിശങ്ങളുടെ വ്യത്യാസം, $A, -B$ എന്നീ സഭിശങ്ങളുടെ തുകയായി നമ്മക്ക് നിർവ്വചിക്കാം.

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} + (-\mathbf{B}) \quad (4.5)$$

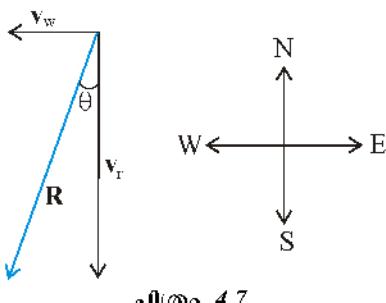
പിത്രം 4.5 തെ അതു കാണിച്ചിരിക്കുന്നു. സഭിശം A യുമായി സഭിശം B കുറക്കുവോൾ $R_2 = (\mathbf{A}-\mathbf{B})$ ലഭിക്കുന്നു. സഭിശം $R_1 = (\mathbf{A}+\mathbf{B})$ കണ്ണഭത്തുനാവിയവും അതെ പിത്രത്തിൽത്തന്നെ താത്തമ്പ്യത്തിനായി നൽകിയിൽക്കുന്നു. രണ്ടു സഭിശങ്ങളുടെ തുക കണ്ണഭത്താനായി സാമാന്യരിക്കുന്നതിയും ഉപയോഗിക്കാവുന്നതാണ്. A, B എന്നീ രണ്ടു സഭിശങ്ങളുംഡാനു കരുതുക. ഈ സഭിശങ്ങളും കുടുംബം, പിത്രം 4.6(a) യിൽ കാണുന്നതുപോലെ, ഓരോനീ നിലയും വാൽഭാഗങ്ങൾ പൊതുവായ അവലംബക കേന്ദ്രത്തിലേക്കു കൊണ്ടുവരുന്നു. അതിനുശേഷം, A യുടെ ശിരോഭാഗത്തുനിന്നും B യ്ക്കു സമാനതരമായും ഓരോ രേഖ നീം വരക്കുന്നു. ഇത്തരത്തിൽ സാമാന്യരിക്കുന്ന OQSP പുർത്തിയാക്കുന്നു. മുൻപു വരച്ച രണ്ടു രേഖകളുടെയും സംഗമബിന്ദുവിൽ

നിന്നു കേന്ദ്രം O യിലേക്ക് ഒരു രേഖ വരക്കുന്നു. മുലാബിന്നു O യിൽനിന്നാണ് പതിഞ്ഞതസ്ഥിരം \mathbf{R} ആരുംഭിക്കുന്നത്. മാത്രമല്ല, അതിന്റെ ദിശ സാമാന്യരിക്കത്തിന്റെ വികർണ്ണ (OS) തിലിപ്പുകെയുമാകുന്നു. (പിത്രം 4.6(b)). (പിത്രം 4.6(c)) യിൽ A യുടെയും B യുടെയും തുക കണ്ണഭത്താനായി ത്രികോൺസിയമം ഉപയോഗിച്ചിരിക്കുന്നു. രണ്ടു രീതികളുപയോഗിച്ചും ലഭിക്കുന്ന ഫലങ്ങൾ നേരുത്തെന്നായണും കാണാം. അതായത്, ഈ മാർഗ്ഗങ്ങളും തന്നുല്പ്പണം.



ചിത്രം 4.6 (a) \mathbf{A}, \mathbf{B} എന്നീ സദിശങ്ങളുടെ വാൽഡാഗങ്ങൾ ഒരു പൊതുബിന്ദുവിലേക്കു കൊണ്ടുവരുമ്പോൾ (b) സാമാന്യരീതിയിൽ ഉപയോഗിച്ച് $(\mathbf{A} + \mathbf{B})$ കണ്ടെന്നിയിൽക്കൂന്നു. (c) സദിശസങ്കലനത്തിലെ സാമാന്യരീതി രീതി ത്രികോൺറീതിക്ക് തുല്യമാണ്.

ഉദാഹരണം 4.1: ലംബമായി പെരുന്ന മഴയുടെ വേഗം 35 ms^{-1} ആണ്. ഈ സമയത്ത് 12 ms^{-1} വേഗത്തിൽ കിഴക്കുപടിഞ്ഞാറുപിശയിൽ കാര്യ വീശാ സഹിക്കുന്നു. ബന്ധപ്പെട്ടിൽ കാഞ്ഞിൽക്കൂന്ന ഒരു കൂട്ടി മഴ നന്ദാതിരിക്കാൻ ആത്മ ദിശയിലാണ് തന്റെ കൂട്ട പിടിക്കേണ്ടത്?



ചിത്രം 4.7

ഉത്തരം: ചിത്രം 4.7 തിൽ, ചോദ്യത്തിൽ പരാമർശിക്കുന്ന അതേ ദിശയിൽ, മഴയുടെയും കാറ്റിന്റെയും പ്രവേഗങ്ങളെ യഥാക്രമം v_r എന്നും v_w എന്നും രേഖപ്പെടുത്തിയിൽക്കൂന്നു.

ചിത്രത്തിൽ കാണുന്നതുപോലെ സദിശസങ്കലനത്തിലെ സഹായത്താൽ v_r , v_w എന്നീ സദിശങ്ങളുടെ പതിനേത്തുപാലം \mathbf{R} എന്ന് അന്താളപ്പെടുത്തിയിൽക്കൂന്നു. \mathbf{R} എൻ്റെ അളവ്

$$R = \sqrt{v_r^2 + v_w^2} = \sqrt{35^2 + 12^2} \text{ m s}^{-1} = 37 \text{ m s}^{-1}$$

R ഉം ലംബവുമായി സൂഷ്ടിക്കുന്ന കോണം ഒരു മാത്രമാണ്.

$$\text{അമൗഖിക, } \tan \theta = \frac{V_w}{V_r} = \frac{12}{35} = 0.343$$

$$\theta = \tan^{-1}(0.343) = 19^\circ$$

അതുകൊണ്ട്, ലംബപ്രതലത്തിൽ ലംബവുമായി 19° കോണത്തിലെ കിഴക്കുപിശയിലാണ് ആ കൂട്ടി തന്റെ കൂട്ട പിടിക്കേണ്ടത്.

4.5 സദിശങ്ങളുടെ വിഘ്നിക്രിയ (Resolution of vectors)

a, b എന്നീവ ഒരേ പ്രതലത്തിൽ വൃത്തുസ്തത ദിശകളിൽ സാന്തതിചെയ്യുന്ന ഒരു സദിശങ്ങളാണെന്നു കരുതുക. അതെ പ്രതലത്തിൽ തന്നെയുള്ള മറ്റാരു സദിശമാണ് A (ചിത്രം 4.8) സദിശം A , ഒരു വൃത്തുസ്തത സദിശങ്ങളുടെ തുകയായി രേഖപ്പെടുത്താവുന്നതാണ്. അതിൽ ഒന്ന്, ഒരു രേഖിയസംഖ്യയാൽ a യെ ഗുണിക്കുമ്പോൾ ലഭിക്കുന്ന സദിശവും അടുത്തത്, മറ്റൊരു രേഖിയസംഖ്യയാൽ b യെ ഗുണിക്കുമ്പോൾ ലഭിക്കുന്ന സദിശവും അഭ്യന്തരം A യുടെ വാൽഡാഗവും ശരിരാഭവും യഥാക്രമം O, P എന്നിവയാണെന്നിരിക്കുന്നു. സദിശം a യും സമാനരൂപമായി O യിലൂടെ കടന്നുപോകുന്ന ഒരു നേർരേഖ വരുക്കുന്നു. അതുപോലെ, b യും സമാനരൂപമായി P യിലൂടെ കടന്നുപോകുന്ന മറ്റാരു നേർരേഖയും വരുക്കുന്നു. ഈവ ഒരു കോണം Q തിൽ സന്ദർഭക്കാണ്.

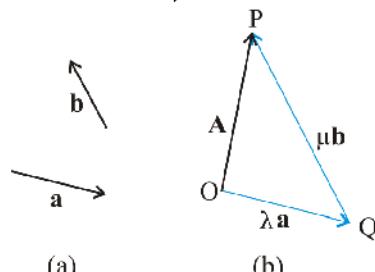
$$A = OP = OQ + QP \quad (4.6)$$

പക്ഷേ, OQ എന്ന രേഖ ആം QP എന്ന രേഖ b കും സമാനരൂപമാക്കാൻ, നമുക്ക്

$$OQ = \lambda a \text{ എന്നും } QP = \mu b \text{ എന്നുമെന്നുതന്നു.} \quad (4.7)$$

ഈവിടെ λ, μ എന്നീവ രേഖിയസംഖ്യകൾ ആകുന്നു.

$$\text{അതുകൊണ്ട് } A = \lambda a + \mu b \quad (4.8)$$



ചിത്രം 4.8 (a) a, b എന്നീ നോൺ-കോലീനിയർ സദിശങ്ങൾ. (b) a, b എന്നീ സദിശങ്ങളുടെ ദിശയിൽ A എന്ന സദിശത്തെ വിഘ്നിക്രിയം ചെയ്യുന്നു.

ഇവിടെ **a** യില്ലെന്തും **b** യില്ലെന്തും യമാക്രമം λ , **a**, **b** എന്നീ രണ്ട് ഘടകസംഖ്യകളായി സംശിശ്യം **A** വിഭ്രൂഷണം ചെയ്യപ്പെട്ടതായി നമുക്കു പറയാം. ഈ മാർഗ്ഗമുപയോഗിച്ച് ഏതൊരു സംശിശ്രൂത്യും രണ്ടു വ്യത്യസ്ത സംശിശ്രൂതീകരിക്കാനില്ലെന്നുള്ള ഘടക സംശിശ്രൂതി വിഭ്രൂഷണം ചെയ്യാവുന്നതാണ്. വിഭ്രൂഷണം ചെയ്യപ്പെടുന്ന സംശിശ്രൂതം അതിന്റെ ഘടകസംഖ്യകളും ഒരേ പ്രതലത്തിലാണെന്ന്. എന്നാൽ ഒരു സംശിശ്രൂത ഒരു സമക്കാണ ചതുരശ്രമിശ്രഭാക്ഷവും സാധ്യും (Rectangular co-ordinate system) അക്ഷങ്ങളിലും വിഭ്രൂഷണം ചെയ്യുന്നത് കൂടുതൽ സൗകര്യപ്രദമായിരിക്കും. ഇതിനായി, പതിമാണം ഓന്നായ (0,0) സംശിശ്രൂതി ഉപയോഗിക്കാം. നാമിസ്ഥാർ ചർച്ചചെയ്യുന്നത് ഏകക്കസംഖ്യകൾ എന്നു വിളിക്കുന്ന സംശിശ്രൂതയാണ്. പതിമാണം ഓന്ന് (0,0) ആയതും ഒരു നിഖിത ദിശയുള്ളതുമായ സംശിശ്രൂതയാണ് ഏകക്കസംഖ്യകൾ എന്നു പറയുന്നത്. ഇവക്ക് ദൈഹിക ഷണ്ഠായുണിറ്റോ ഇല്ല. ദിശ വ്യക്തമാക്കാൻ മാത്രമാണ് ഏകക്കസിശ്രൂതി ഉപയോഗിക്കുന്നത്. ചിത്രം 4.9(a) യിൽ കാണുന്നതുപോലെ സമക്കാണ ചതുരശ്ര അവലംബകത്തിൽ x, y, z അക്ഷങ്ങളെ സൂചിപ്പിക്കുന്ന ഏകക്കസിശ്രൂതി, യമാക്രമം i, j, k , എന്നിവയാണ്. ഇവ ഏകക്കസിശ്രൂതി ആകയാൽ

$$|i| = |j| = |k| = 1 \quad (4.9)$$

ഈ ഏകക്കസിശ്രൂതി പരന്പരം ലംബമായി നില കൊള്ളുന്നു. ഈ പാരപ്പുന്തകത്തിൽ, മറ്റു സംശിശ്രൂതിക്കിനിന്ന് ഏകക്കസിശ്രൂതെ തിരിച്ചറിയാനായി, കനാകൂടിയ അക്ഷരങ്ങൾക്കു മുകളിലായി ഒരു തൊഴ്ചി (‘) ചിഹ്നം അച്ചടിച്ചിരിക്കുന്നു. ഈ പാരപ്പുന്ത നാം ചർച്ചചെയ്യുന്നത് ദിശനു ചലനങ്ങളെപ്പറ്റിയായതിനാൽ, രണ്ട് ഏകക്കസിശ്രൂതി മാത്രമാണ് നമുക്കാവശ്യം. **i** എന്ന ഏകക്കസിശ്രൂത ലൈൻ അഭിശവുമായി ഗുണിക്കുന്നു. **j** എന്ന ഏകക്കസിശ്രൂത ലൈൻ അഭിശവുമായി ഗുണിക്കുന്നു.

$$\lambda = \lambda \hat{i}.$$

സാമാന്യമായി സംശിശ്യം **A**, ഈ വിധത്തിൽ എഴുതാം.

$$A = |A|\hat{n} \quad (4.10)$$

ഇവിടെ **n** സംശിശ്യം **A** യില്ലെന്തും ഏകക്കസിശ്രൂതമാകുന്നു.

എക്കസിശ്രൂതായ i, j എന്നിവയുടെ ദിശയിലുള്ള ഘടകസംഖ്യകളുായി സംശിശ്യം **A** ഒരു വിഭ്രൂഷണം ചെയ്യാവുന്നതാണ്. ചിത്രം 4.9(b) യിൽ കാണുന്നതുപോലെ, $x-y$ പ്രതലത്തിലുള്ള **A** എന്ന സംശിശ്യം പരിഗണിക്കുക. ചിത്രത്തിൽ കാണുന്നതുപോലെ **A** യും ശിരോഭാഗത്തുനിന്ന് അവലംബക അക്ഷങ്ങളിലേക്ക് ലംബവേവകൾ വരക്കുന്നു. തൽഫലമായി നമുക്ക് A_1, A_2 എന്നീ രണ്ട് പുതിയ സംശിശ്രൂത ലഭിക്കുന്നു. ഇപ്പോൾ $A_1 + A_2 = A$ ആകുന്നു. A_1 ഏകക്കസിശ്യം i യും A_2 ഏകക്കസിശ്യം j യും സമാനമാകയാൽ

$$A_1 = A_x \hat{i}, \quad A_2 = A_y \hat{j} \quad (4.11)$$

ഇവിടെ A_x, A_y എന്നിവ രേഖിയ സംഖ്യകളുണ്ട്.

$$A = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} \quad (4.12)$$

ചിത്രം 4.9 (c) യിൽ ഇത് വ്യക്തമാക്കിയിരിക്കുന്നു. A_x, A_y എന്നീ ഭാതിക അളവുകളും സംശിശ്യം **A** യും x, y ഘടകങ്ങൾ എന്നു വിളിക്കാം. A_x ഒരു സംശിശ്രൂതം, എന്നാൽ $A_x \hat{i}$ ഒരു സംശിശ്രൂതം എന്ന കാര്യം പ്രത്യേകം ശ്രദ്ധിക്കുക. $A_y \hat{j}$ ഉം അതുപോലെത്തരം. ലഭ്യമായ ത്രികോൺമിതി സമവാക്യങ്ങളുപയോഗിച്ച്, സംശിശ്യം **A** യും അളവിന്റെയും x -അക്ഷവുമായി അതുണ്ടാക്കുന്ന കോൺളവ് θ യുടെയും അടിസന്ധാനത്തിൽ A_x, A_y എന്നിവയെ പ്രതിപാദിക്കാം.

$$A_x = A \cos \theta$$

$$A_y = A \sin \theta \quad (4.13)$$

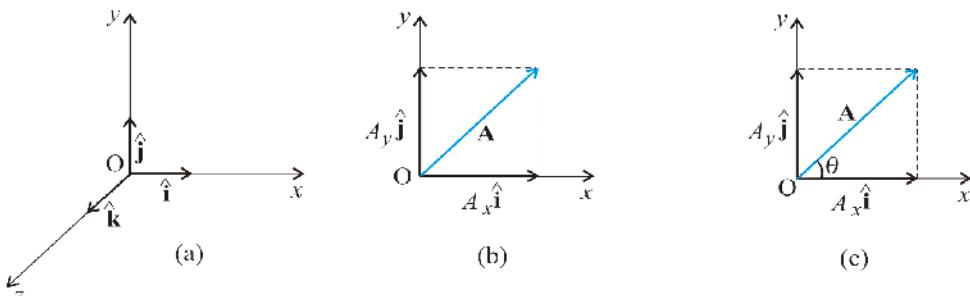
θ യും മുല്യത്തിനുസരിച്ച് ഏതൊരു സംശിശ്രൂതിയിൽ അളവുകളും ഘടകസംഖ്യം പോസിറ്റീവോ, നെഗറ്റീവോ പുജ്ഞമോ ആകാമെന്ന് സമവാക്യം 4.13 തീരുന്നു വ്യക്തമാണ്.

ഇപ്പോൾ സംശിശ്യം **A** ഒരു പ്രതലത്തിൽ രേഖപ്പെട്ടതുപോൾ രണ്ടു മാർഗ്ഗങ്ങളുള്ളത്.

(i) അതിന്റെ അളവ് **A** യും x -അക്ഷവുമായി അതുണ്ടാക്കുന്ന മുകളിൽ എന്ന കോൺളവും ഉപയോഗിച്ച്.

(ii) **A** യും ഘടകങ്ങളായ A_x, A_y എന്നിവ ഉപയോഗിച്ച്.

A യും θ യും നൽകിയിരിക്കുന്നുവെങ്കിൽ സമവാക്യം 4.13 ഉപയോഗിച്ച് A_x, A_y എന്നിവ ലഭ്യമാക്കുന്നതാണ്. അത് ഇപ്പോൾമാണ്



பிரதிம் 4.9 (a) x-, y-, z- அக்ஷங்களிலுடைய \hat{i} , \hat{j} , \hat{k} என்னி எடுக்கப்படுவதற்கு (b) ஸ்திரம் A, x-, y-அக்ஷங்களில் தமாக்கம் A_x , A_y என்னி ஸ்திரங்களையிருந்து விடேற்றப்படுவதற்கு (c) A_x உம் A_y உம் தமாக்கம் \hat{i} , \hat{j} என்னி எடுக்கப்படுவதற்கு சமாயத்தால் விடேற்றப்படுவதற்கு.

$$\begin{aligned} A_x^2 + A_y^2 &= A^2 \cos^2 \theta + A^2 \sin^2 \theta \\ &= A^2 \\ A &= \sqrt{A_x^2 + A_y^2} \end{aligned} \quad (4.14)$$

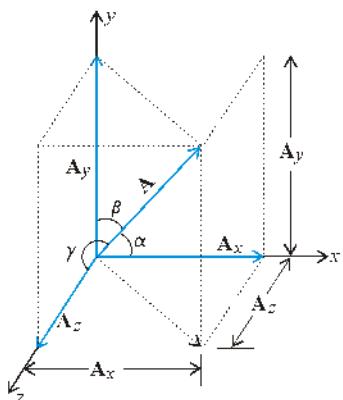
$$\text{கூடாது } \tan \theta = \frac{A_y}{A_x},$$

$$\text{அதாகது } \theta = \tan^{-1} \frac{A_y}{A_x} \quad (4.15)$$

நானிடுவதே x-y பிரதலத்திலுடைய ஒரு ஸ்திரத்தை யான் பதினாலிழுத்து. திமானதிலே ஸ்திரம் x,y,z அக்ஷங்களிலுடைய மூன்று எடுக்கப்படுவதற்கான விடேற்றப்படுவதற்கு விடேற்றப்படுவதற்கு மூலமாக கொண்டுவருகிற தமாக்கம் α , β , γ என்னிவ ஆவெளக்கிறது (பிரதிம் 4.9(d)).

$$A_x = A \cos \alpha, A_y = A \cos \beta, A_z = A \cos \gamma \quad (4.16a)$$

ஸமாநமாயி, நமுக்க, A ஹண்டென் எடுத்தால்:



பிரதிம் 4.9 (d) x,y,z அக்ஷங்களிலுடைய எடுக்கப்படுவதற்கான ஸ்திரம் A விடேற்றப்படுவதற்கு விடேற்றப்படுவதற்கு.

$$\mathbf{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k} \quad (4.16b)$$

ஸ்திரம் A யூட் அலை

$$A = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2} \quad (4.16c)$$

ஸமாநஸ்திரம் r னை தாழை பரிசீலனை சீதியில் அவுத்திப்பிக்கலாம்.

$$\mathbf{r} = x \hat{i} + y \hat{j} + z \hat{k} \quad (4.17)$$

இவிடே x, y, z என்னிவ தமாக்கம் ஸமாநஸ்திரம் r னை x, y, z அக்ஷங்களிலுடைய எடுக்கப்படுவதற்கு எடுக்கப்படுவதற்கு.

4.6 ஸ்திரஸ்கலாந் - அப்பிரமெந்தி (Vector addition - Analytical Method)

ஸ்திரங்களுடைய அவுடை பதினால்தமத்திலிருந்து ஒரு நேர்க்கைச்சப லாபிக்கான் கிராபிக்கல் ஸ்திரங்களை வலியுதைத்தில் நைம் ஸ்தாயிக்குமென்று சில ஸமயங்களில் ஒரு மட்டும் தொழிலாளர்களும் கூடினதுமாய ஒரு மாற்றமாயி அனுபவப்போடுள்ள ஸ்திரங்களுடைய தூக்கானானால் அவுடை அனுபவ ஸ்திரங்களை பதினால்தமத்திலிருந்து நைம் எடுத்து மாற்றுமான். x, y பிரதலத்திலுடைய A, B என்னி ஒரே ஸ்திரங்கள் பதினால்களுக்கு. அவுடை எடுத்து எடுக்கப்படுவதற்கான தமாக்கம் A_x , A_y , B_x , B_y உம் அதை எடுத்து.

$$\mathbf{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} \quad (4.18)$$

$$\mathbf{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j}$$

R அவுடை தூக்கானானாலிக்கை, நமுக்க R=A+B எடுத்து.

* α , β , γ என்னிவ திமான ஹடனிலுடைய (space) கொள்ளுவதற்கான கோ-பூர்வ அல்லாத ரேவு ஜோக்கிர்க்கிடிலை கொள்ளுவதற்கான எனில்.

സംഖ്യാശാല, കമ്മ്യൂട്ടറീൽ നിയമവും അസോസിയേറ്റീൽ നിയമവും അനുസരിക്കുന്നതിനാൽ സൗകര്യപദ്ധതിയിൽ സമവാക്യം

$$\mathbf{R} = \mathbf{A} + \mathbf{B}$$

$$= (A_x \hat{i} + A_y \hat{j}) + (B_x \hat{i} + B_y \hat{j}) \quad (4.19a)$$

കൈകരിക്കാവുന്നതാണ്.

ആയതിനാൽ,

$$\text{ഇവിടെ, } \mathbf{R} = (A_x + B_x) \hat{i} + (A_y + B_y) \hat{j} \quad (4.19b)$$

$$\mathbf{R} = R_x \hat{i} + R_y \hat{j} \text{ ആയതിനാൽ} \quad (4.20)$$

$$R_x = A_x + B_x, \quad R_y = A_y + B_y \quad (4.21)$$

അതായത് പരിശീലനം ചെയ്തെങ്കിൽ \mathbf{R} ലെ ഓരോ ഘടകവും \mathbf{A} യിലെയും \mathbf{B} യിലെയും അനുബന്ധപടക സംഖ്യകളുടെ തുകയായിരിക്കും. ത്രിമാന ഗുണനിൽ,

$$\mathbf{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$$

$$\mathbf{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$$

$$\mathbf{R} = \mathbf{A} + \mathbf{B} = R_x \hat{i} + R_y \hat{j} + R_z \hat{k}$$

$$\text{ഇവിടെ, } R_x = A_x + B_x$$

$$R_y = A_y + B_y$$

$$R_z = A_z + B_z \quad (4.22)$$

എത്ര എളുപ്പം സംഖ്യാശാലാഭക്കിലും അവയുടെ തുക, വ്യത്യാസം എന്നിവ കണ്ണെത്താനും ഈ മാർഗ്ഗം (പ്രയോജനപ്പെടുത്താവുന്നതാണ്. ഉദാഹരണത്തിന്, a, b, c എന്നീ സംഖ്യാശാല

$$\mathbf{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k}$$

$$\mathbf{b} = b_x \hat{i} + b_y \hat{j} + b_z \hat{k}$$

$$\mathbf{c} = c_x \hat{i} + c_y \hat{j} + c_z \hat{k} \quad (4.23a)$$

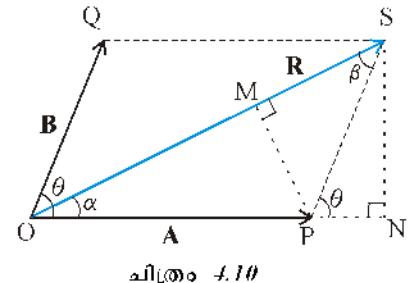
എന്നാൽ മെക്കിൽ, സംഖ്യം, $\mathbf{T} = \mathbf{a} + \mathbf{b} - \mathbf{c}$ എടുക്കുമ്പോൾ താഴെപ്പറയുന്നവയാണ്.

$$T_x = a_x + b_x - c_x$$

$$T_y = a_y + b_y - c_y \quad (4.23b)$$

$$T_z = a_z + b_z - c_z .$$

ഉദാഹരണം 4.2: A, B എന്നീ സംഖ്യാശാല പരിശീലനം ചെയ്യാൻ പരിമാണവും ദിശയും A, B ഇവയുടെ പരിമാണങ്ങളും അവക്കി ചെലുത്തുക കൊണ്ടിരിക്കുകയുടെ അടിസ്ഥാന തിരിച്ചറിയുക.



ചിത്രം 4.10

ഉത്തരം : OP, OQ എന്നീ ശേർഷകൾ θ എന്ന കോണം ഇവിൽ നിൽക്കുന്ന A, B എന്നീ സംഖ്യാശാലക്കുന്നു. (ചിത്രം 4.10) സംഖ്യാശാല സകലതയിൽ നാമാ താഴീകരിതി ഉപയോഗിച്ചാൽ, OS എന്ന സംഖ്യം, പരിശീലനം ചെയ്യാൻ പ്രതിനിധികരിക്കും.

$$\mathbf{R} = \mathbf{A} + \mathbf{B}$$

OP കും ലംബമായ ഒരേയാണ് SN . അതുപോലെ OS നും ലംബമാണ് PM . പ്രത്യേകിൽ ജ്യാമിതിയിൽ നിന്ന്, $OS^2 = ON^2 + SN^2$

$$\text{പക്ഷേ, } ON = OP + PN = A + B \cos \theta$$

$$SN = B \sin \theta$$

$$OS^2 = (A + B \cos \theta)^2 + (B \sin \theta)^2$$

$$\text{അമീവം, } R^2 = A^2 + B^2 + 2AB \cos \theta$$

$$R = \sqrt{A^2 + B^2 + 2AB \cos \theta} \quad (4.24a)$$

$$\Delta OSN, \text{ ഒരു } SN = OS \sin \alpha = R \sin \alpha, \text{ കൂടാതെ,}$$

$$\Delta PSN, \text{ ഒരു } SN = PS \sin \theta = B \sin \theta$$

$$\text{അതുകൊണ്ട് } R \sin \alpha = B \sin \theta$$

$$\text{അമീവം, } \frac{R}{\sin \theta} = \frac{B}{\sin \alpha} \quad (4.24b)$$

$$\text{സമാനമായി, } PM = A \sin \alpha = B \sin \beta$$

$$\text{അമീവം, } \frac{A}{\sin \beta} = \frac{B}{\sin \alpha} \quad (4.24c)$$

സമാനക്കുണ്ട് (4.24b) വും (4.24c) വും ഫോജിപ്പിക്കു വേണം,

$$\frac{R}{\sin \theta} = \frac{A}{\sin \beta} = \frac{B}{\sin \alpha} \quad (4.24d)$$

എന്നു ലഭിക്കും.

ஈமவாக்கும் (4.24 d) உபயோகிதீ,

$$\sin \alpha = \frac{B}{R} \sin \theta \quad (4.24e)$$

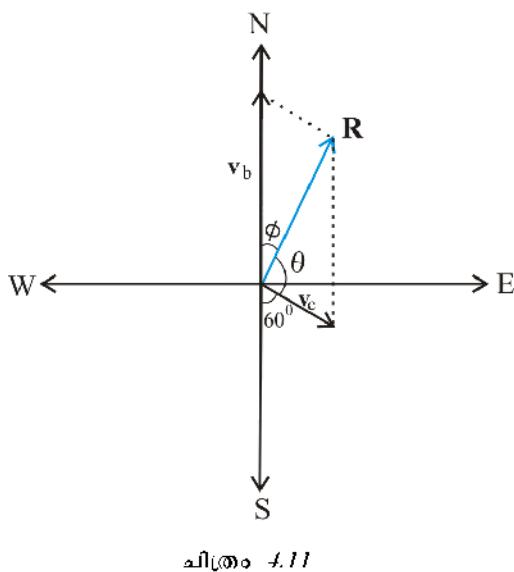
இவிடை R என்று மூலம் ஈமவாக்கும் (4.24 a) யின் நினைவு கணக்குங்கூடும்.

$$\text{அதாயத், } \tan \alpha = \frac{SN}{OP + PN} = \frac{B \sin \theta}{A + B \cos \theta} \quad (4.24f)$$

�மவாக்கும் (4.24a) பறிஞர் ஈமிழத்தின்றி பறிமாண வழி ஈமவாக்கும் (4.24c) ஏதும் (4.24f) உங் அதிலே சியதூர் நக்குங்கூடும். ஈமவாக்கும் (4.24a) தை கொசைங் நிறமும் ஏதும் விழிக்குவேங் ஈமவாக்கும் (4.24d) கொசைங் நிறமும் ஏதுமியல்லுக்கூடும்.

► உதாரணம் 4.3: ஒரு யூதவத்திக்குத்தேவோட் 25 km/h ஏதும் வேதனத்தில் வடக்கோட்டு ஈமவாக்கும் கூவேங் ஜலப்பவாஹம் தைக்குதிலைக் 60° கிடக்காது 10 km/h வேதனத்தில் ஈமவாக்குங்கூடும். வோட்டின்றி பறிஞரித்துப்பவேங் எடுத்ததை கண்ணிடிக்கூடும்.

உதாரணம்: சோடியுதில் நிர்மேசித்தினிக்கூடும் அதே சிகைத்தில் பிடிம் 4.11 தீ ஈமிஶம் v_b , யூதவத்திக்குத்தேவோட்டின்றி ப்பவேங்குத்தை ப்பதினியீக்குத்தேவேங், ஈமிஶம் v_c ஜலப்பவாஹத்தின்றி ப்பவேங்குத்தை ஸுஷி பூக்குங்கூடும். ஈமிழைக்குத்தை நிறைவேங் தைக்குதிலைக் கிடித்து உபயோகிதீ பிடித்தில் காணித்திரிக்கூடும் சிரயித் துப்பினித்துப்பவேங் லக்குங்கூடும்.



கொசைங்கியம் உபயோகிதீ R என்று அல்லது கணக்குங்கூடும்.

$$R = \sqrt{v_b^2 + v_c^2 + 2v_b v_c \cos 120^\circ}$$

$$= \sqrt{25^2 + 10^2 + 2 \times 25 \times 10 (-1/2)} \cong 22 \text{ km/h}$$

இந் தொகையை கொசைங்கியம் ப்பயோகிக்கூடும்.

$$\frac{R}{\sin \theta} = \frac{v_c}{\sin \phi} \text{ or, } \sin \phi = \frac{v_c}{R} \sin \theta$$

$$= \frac{10 \times \sin 120^\circ}{21.8} = \frac{10\sqrt{3}}{2 \times 21.8} \cong 0.397$$

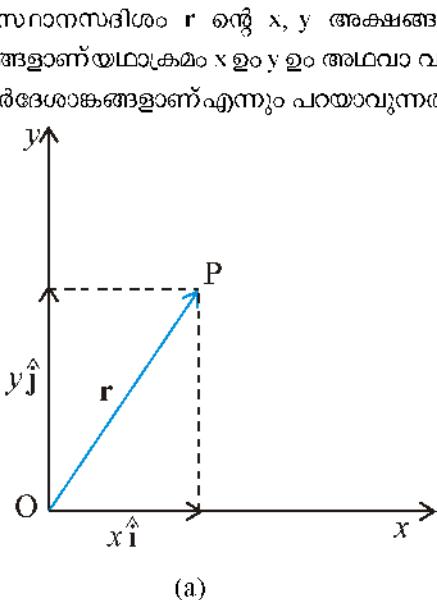
$$\phi \cong 23.4^\circ$$

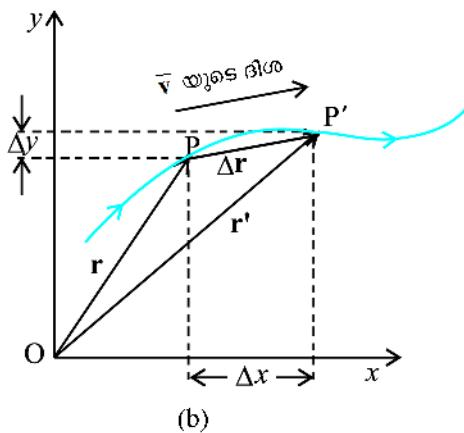
4.7 ஒரு பிரதிவெளி பலம் (Motion in a plane)

இந் பார்லாக்டத்தில் விமானத்துறையில் பலமான ஈமிழைக்குத்தை நிறைவேங் உபயோகிதீ என்கின்ற விவரிக்காமையை நம்புக்கூடுமானால்.

4.7.1 ஈமானமிசைவும் ஈமானமைவும் (Position Vector and Displacement)

ஒரு x-y அவ்வலம்புக்குத்தின்றி கேட்கப்படுத்த ஆயாறுமாக்கி (பிடிம் 4.12) ஒரு பிரதிவெளி பலம் பிடிம் r ஏதும் கணிக்கும் நிறைவேங் ஈமானமிசைவும் r என்கின்ற ஏதுமையை நிறைவேங் ஈமானமைவும் என்கின்றன.





പിത്തം 4.12 (a) സ്ഥാനസിലിംഗം r , (b) ഒരു വന്നത്തുവിരുളി സ്ഥാനാന്തരസിലിംഗം Δr ഉം ശരാശരി പ്രവേഗം v യും

கட்டிகூடிய வடக்கிரவரைத் தொண்டித்திரிக்குங் பாத
யிலுடை ஏது களிக் காவைரிக்குங்காதாயி கருதுகு. 1
எடுப் பாதம் அது P யிலும் T' பாதம் அது
P' லும் ஆகுங்கு (பிழை 4.12(b)) அன்றோல், களிக்
யுடை சம்பாதாம்

$$\Delta \mathbf{r} = \mathbf{r}' - \mathbf{r} \quad (4.25)$$

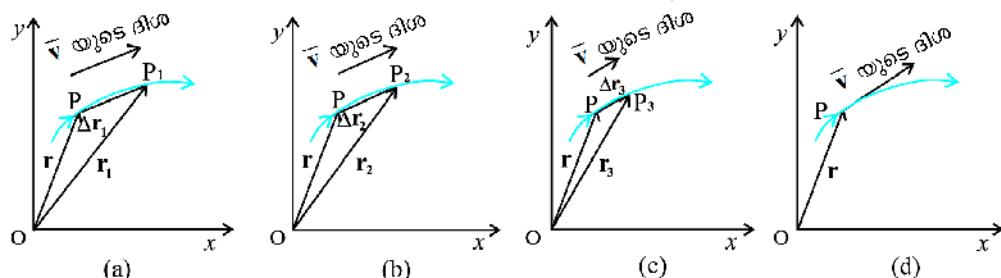
അത് P യിൽനിന്നും P' ലേക്കു തയിക്കപ്പെടുന്ന സദിഗമാണ്. സമവക്കും (4.25) നെ ഘടകരൂപത്തിൽ എഴുതാം.

$$\Delta \mathbf{r} = (x' \hat{\mathbf{i}} + y' \hat{\mathbf{j}}) - (x \hat{\mathbf{i}} + y \hat{\mathbf{j}}) = \hat{\mathbf{i}} \Delta x + \hat{\mathbf{j}} \Delta y$$

$$\text{எனவே, } \Delta x = x' - x, \Delta y = y' - y \quad (4.26)$$

വേഗം (Velocity)

$$\bar{v} = \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} = \frac{\Delta x \hat{i} + \Delta y \hat{j}}{\Delta t} = \hat{i} \frac{\Delta x}{\Delta t} + \hat{j} \frac{\Delta y}{\Delta t} \quad (4.27)$$



പിതൃം 4.13 സമയ തുടവേള ആ പുജ്യത്വത്താട്ക്കുമ്പോൾ ശരാശരിപ്പവേഗം V ആയി മാറുന്നു. V ആക്ഷ ദിശ, പാതയിലെ ഏതൊരു ബിന്ദുവിലെയും തൊടുവരക്കു സമാനമാണ്.

$$\text{അതാവും, } \bar{\mathbf{v}} = \bar{v}_x \hat{\mathbf{i}} + \bar{v}_y \hat{\mathbf{j}}$$

$\bar{v} = \frac{\Delta r}{\Delta t}$, ആയതിനാൽ, ശരാശരി പ്രവൃത്തിയിൽ ദിശ

Δr എംബേദ്ദു ചെയ്ത കാലാവധിയിൽക്കും. (ചിത്രം 4.12) സമയം മുഴുവൻ പുജ്യത്വത്താട്ടക്കുമ്പോൾ, ശരാശരി പ്രവേഗത്തിൽന്ന് കൂപ്പ് പരമാത്മാ കുറക്കുമ്പോൾ ആ നിന്മിപ്പ് ത്തിലെ തദ്ദീഖണ്ഡപ്രവേഗം (Instantaneous Velocity).

$$\mathbf{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} = \frac{d \mathbf{r}}{dt} \quad (4.28)$$

Δt_1 , Δt_2 , Δt_3 എന്നിവ അമാക്രമം Δt_1 , Δt_2 , Δt_3 എന്നീ സമയ ഇടവേളകളിൽ വസ്തുവിന്റെയെല്ലായ സ്ഥാനങ്ങൾ അളക്കുന്നു. Δt_1 , Δt_2 , Δt_3 എന്നീ ചെറുതായിവരുന്ന ഇടവേളകളിലെ ഈ വസ്തുവിൻ്റെ ശരാശരിപ്രവേഗ ശത്രിഞ്ച് (v) ദിശ അമാക്രമം 4.13 (a), (b), (c) എന്നീ ചിത്രങ്ങളിൽ കാണിച്ചിരിക്കുന്നു. എന്നാൽ, $\Delta \rightarrow 0$, ആകുമ്പോൾ $\Delta t \rightarrow 0$ ആകുന്നതായി കാണാം. കൂടാതെ അത് പരയുടെ തൊട്ടവരയിലുംകയാണ് അനുബവപ്പെ കുന്നത്. (ചിത്രം 4.13(d)) അതുകൊണ്ട് ഒരു വസ്തു വിൻ്റെ സഞ്ചാരപാതയിലെ ഘ്രതോരു ബിന്ദുവിലെയും പ്രവേഗിംശ ആ ബിന്ദുവിൽ നാം വരക്കുന്ന തൊട്ടു വരയുടെ ദിശയിലായിരിക്കും. അതായൽ, ആ വസ്തുവിൻ്റെ പ്രവേഗിംശ അതിഞ്ച് ചലനത്തിഞ്ച് ദിശയിൽ തന്നെ അയിരിക്കും.

v റിടക്കരുപത്തിൽ എഴുതാം.

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= \frac{d\mathbf{r}}{dt} \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta x}{\Delta t} \hat{\mathbf{i}} + \frac{\Delta y}{\Delta t} \hat{\mathbf{j}} \right) \\ &= \hat{\mathbf{i}} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t} + \hat{\mathbf{j}} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta t} \end{aligned} \quad (4.29)$$

$$\text{अतः } \mathbf{v} = \hat{i} \frac{dx}{dt} + \hat{j} \frac{dy}{dt} = v_x \hat{i} + v_y \hat{j}$$

$$\text{ഇവിടെ } v_x = \frac{dx}{dt}, v_y = \frac{dy}{dt} \quad (4.30a)$$

അതുകൊണ്ട്, x, y നിർദ്ദേശാക്ഷങ്ങളുടെ സമവാക്യങ്ങൾ
സമയത്തിന്റെ പലനമായി അനിയാമകിൽ മേരീസ്
നിൽ സമവാക്യങ്ങൾ ഉപയോഗിച്ച് v_x ഉം v_y ഉം
കണ്ടത്തുറം.

അപോൾ, v യുടെ അളവ്

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \quad (4.30b)$$

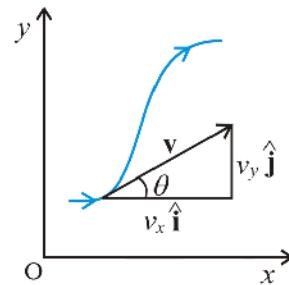
കൂടാതെ, V യുടെ തിരി, ഒ എന്ന കോൺളവിലുടെ
ലഭിക്കുന്നു.

$$\tan \theta = \frac{v_y}{v_x}, \quad \theta = \tan^{-1} \left(\frac{v_y}{v_x} \right) \quad (4.30c)$$

v എന്ന പ്രവേഗസിഗത്തിന്റെ ഘടകങ്ങൾ v_x , v_y ,
എന്നിവയും കൊണ്ടുവെച്ച് ഒരു ചിത്രം 4.14 ആണ് കാണിച്ചിൽക്കൊള്ളു.

തൃശ്വാ (Acceleration)

x,y പ്രതലത്തിൽ ചലിക്കുന്ന ഒരു വന്തുവിന് At എന്ന സമയ ഇടവേളയിൽ അനുഭവപ്പെടുന്ന ശരാശരി താണ്ടം ആ വന്തുവിന്റെയും പ്രാവശ്യമാറ്റത്തു സമയ ഇടവേള കൊണ്ട് ഹരിക്കാനോഗൾ ലഭിക്കുന്ന ഫലമാണ്.



பிரதிசோ 4.14 பிரவேஸ்டிலிங் முறையின் அடிக்காலினாலூடைய v_x, v_y என்றிவரியும் x அகலவீழ்மமுறையுள்ளக்கூடிய θ என்ற கோணத்தில் இருக்கிறதெனில் $v_x = v \cos \theta, v_y = v \sin \theta$ என்று அறிக்கீட்டு.

$$\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{\Delta(v_x \hat{i} + v_y \hat{j})}{\Delta t} = \frac{\Delta v_x}{\Delta t} \hat{i} + \frac{\Delta v_y}{\Delta t} \hat{j} \quad (4.31a)$$

$$\text{അലോവോ, } \bar{\mathbf{a}} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j}. \quad (4.31b)$$

ഇവിടെ തങ്കച്ചണ തുരണ്ട് എന്നത് സമയം വേബു പുജ്യത്വാട്ക്കും പൊഴുള്ള ശരാശരി തുരണ്ടതിന്റെ ക്രിപ്തമൂല്യം (limiting value) ആകുന്നു.

$$\mathbf{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t} \quad (4.32a)$$

$$\Delta \mathbf{v} = \Delta v_x \hat{i} + \Delta v_y \hat{j}, \text{ ആവായിരുത്തും,}$$

$$a = i \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v_x}{\Delta t} + j \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v_y}{\Delta t}$$

$$\text{അതുവോ, } \mathbf{a} = a_x \hat{\mathbf{i}} + a_y \hat{\mathbf{j}} \quad (4.32b)$$

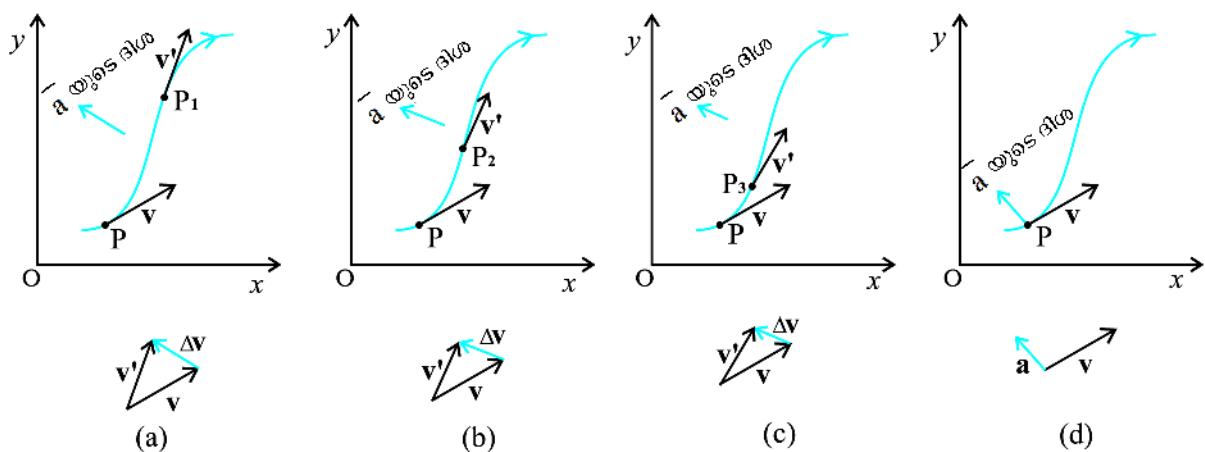
$$\text{ഉല്പിശ്ച, } a_x = \frac{dv_x}{dt}, \quad a_y = \frac{dv_y}{dt} \quad (4.32c)^*$$

പ്രവേഗത്തിരുള്ള കാര്യത്തിലെന്നതുപോലെ ഒരു ശാമിൽ വസ്തുവിരുള്ള ചലനപാത രേഖപ്പെടുത്തി, അതിരുള്ള തരണങ്ങൾ നിർവ്വചിക്കാനായുള്ള കീപ്പത്ത് പ്പെടുത്താൻ പ്രൂക്തിയൈ ശാമിക്കലായി മനസ്സിലുണ്ടാണ്.

4.15(a) മുതൽ 4.15(d) വരെയുള്ള ചിത്രങ്ങൾ ഉള്ള വ്യക്തമാക്കുന്നു. t നും തുലനിക്കുന്ന വസ്തുവിരുള്ള സ്ഥാനം P ആണെങ്കിൽ P_1 , P_2 , P_3 ഇവ തമാക്രമം Δt_1 , Δt_2 , Δt_3 എന്നീ ഇടവേളകൾക്കു ശേഷമുള്ള വസ്തുവിരുള്ള സ്ഥാനങ്ങളാകുന്നു ($\Delta t_1 > \Delta t_2 > \Delta t_3$). P , P_1 , P_2 , P_3 എന്നീ സ്ഥാനങ്ങളിലെ പ്രവേഗസിംഭങ്ങളും 4.15(a), (b), (c) എന്നീ ചിത്രങ്ങളിൽ നിന്നു വ്യക്തമാണ്. ഓരോ സ്ഥാനിൽ തിലും സദിച്ച സകലനത്തിരുള്ള ത്രികോൺമിയമം ഉപയോഗിച്ചാണ് Δt കണ്ടെത്തുന്നത്.

* x, y എന്നിവയുടെ അടിസ്ഥാനത്തിൽ a_x, a_y എന്നിവയെ ഇങ്ങനെ രേഖപ്പെടുത്താം:

$$a_x = \frac{d}{dt} \left(\frac{dx}{dt} \right) = \frac{d^2 x}{dt^2}, \quad a_y = \frac{d}{dt} \left(\frac{dy}{dt} \right) = \frac{d^2 y}{dt^2}$$



ചിത്രം 4.15 മുമ്പ് വ്യത്യസ്ത സമയ ഇടവേളകളിലെ ശരാശരി തരണം (a) Δt_1 , (b) Δt_2 , (c) Δt_3 , ($\Delta t_1 > \Delta t_2 > \Delta t_3$). (d) സമയ പരിധി $t \rightarrow 0$ -ൽ കൂടുന്ന ശരാശരി തരണം, തൽക്കണ്ണത്വം കൊണ്ട്.

നിർവ്വചനമനുസരിച്ച്, Δv യുടെ അനേക ദിശയിലായി വരുമ്പോൾ ശരാശരി തരണവും അനുഭവപ്പെടുന്നത്. Δt മാറ്റുന്നതനുസരിച്ച് Δv യുടെ ദിശയും മാറ്റുന്നതായി കാണാം. തൽക്കണ്ണമായി, തരണത്തിൽ ദിശയും മാറുന്നു. അവസാനമായി ചിത്രം 4.15(d) യിൽ കാണുന്നതുപോലെ, $\Delta t \rightarrow 0$ എന്ന മുല്യത്തിലേക്ക് കൂപ്പത്തെ പ്ലാറ്റത്തുണ്ടാക്കാൻ ശരാശരി തരണം, തൽക്കണ്ണത്വം (instantaneous acceleration) ആയി മാറുന്നു. മത്തെ മല്ല, അതിനു ചിത്രത്തിൽ കാണുന്ന രീതിയിലുള്ള ദിശയും ഉണ്ടാകുന്നു.

എക്മാനചലനത്തിൽ ഒരു വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗവും തരണവുമെല്ലാം എല്ലായ്പോഴും ഒരേ നേർരേഖ ദിശയിൽക്കൂടെനു കാര്യം ശ്രദ്ധിക്കണം (ഒരേ ദിശയിലോ അല്ലകിൽ വിപരിതദിശയിലോ) എന്നാൽ, അമാനത്തിലോ ക്രീമാനത്തിലോ ഉള്ള വസ്തുവിന്റെ ചലനത്തിൽ പ്രവേഗവും തരണവും തമിൽ 0° യും 180° യും ഇടയിലുള്ള എത്താരു കോണുവും ആകാം.

► **ഉദാഹരണം 4.4:** ഒരു കണികയുടെ സിനാനം, r എങ്കിൽ,

$$r = 3.0\hat{i} + 2.0t^2\hat{j} + 5.0\hat{k}$$

ഇവിടെ t സെക്കന്റിലും r മീറ്ററിലുമാകുംവിധം, ഓരോ പദത്തിലെയും രൂണാക്കങ്ങൾ (coefficients) അനുയോജ്യമായ എക്കക്കങ്ങളാണ്. (a) $v(t)$ യും $a(t)$ യും കണ്ടത്തുക. $t=1.0$ സെക്കന്റ് സമയത്തെ $v(t)$ യുടെ അളവും ദിശയും കണ്ടത്തുക.

$$\text{ഉത്തരം : } v(t) = \frac{dr}{dt} = \frac{d}{dt}(3.0\hat{i} + 2.0t^2\hat{j} + 5.0\hat{k}) \\ = 3.0\hat{i} + 4.0t\hat{j}$$

$$a(t) = \frac{dv}{dt} = +4.0\hat{j}$$

$a = 4.0 \text{ m s}^{-2}$ (v - ദിശയിൽ അനുഭവപ്പെടുന്നു).

$$\text{At } t = 1.0 \text{ s, } v = 3.0\hat{i} + 4.0\hat{j}$$

$t=1.0$ സെക്കന്റാകുമ്പോൾ,

$$v = \sqrt{3^2 + 4^2} = 5.0 \text{ m s}^{-1}$$

$$\theta = \tan^{-1}\left(\frac{v_y}{v_x}\right) = \tan^{-1}\left(\frac{4}{3}\right) \cong 53^\circ \text{ (x-അക്ഷവുമായി)}$$

4.8 ഒരു പ്രതലത്തിലെ സമതുരണത്തിലുള്ള ചലനം (Motion in a plane with constant acceleration)

ഒരു വസ്തു സമതരണങ്ങളാണ് $x-y$ പ്രതലത്തിൽ ചലിക്കുന്നതായി കരുതുക. ഒരു സമയ ഇടവേളയിലെ ത്രയും വസ്തുവിന്റെ ശരാശരി തരണത്തിന് ഉത്തരവിരുദ്ധമായി ചലിക്കുന്നതാണ്. $t=0$ എന്ന സമയത്ത് $h \hat{i} + K \hat{j}$ നാല് മീറ്റർ $\{ \} t h K w v_0$ യും t സമയത്ത് അത് v യും ആകുന്നുവെങ്കിൽ, നിർവ്വചനമനുസരിച്ച്,

$$a = \frac{v - v_0}{t - 0} = \frac{v - v_0}{t}$$

$$\text{അമൃദാ, } v = v_0 + at \quad (4.33a)$$

പലകങ്ങളായി എഴുതുമ്പോൾ,

$$v_x = v_{0x} + a_x t$$

$$v_y = v_{0y} + a_y t \quad (4.33b)$$

വസ്തുവിൽ സ്ഥാനം r , സമയത്തിന്റെ സർവ്വകലാർഹത്തിൽ മാറ്റം എന്നതെങ്ങനെയെന്ന് നമുക്കില്ലോൾ പരിശോധിക്കാം. എന്തുക്കും ചലനത്തിൽ ഉപയോഗിച്ച അതേ മാർഗ്ഗം തന്നെ ഇവിടെയും പിന്തുടരം. r_0 , r എന്നിവ യഥാക്രമം $t=0$, $t=t$ എന്നീ സമയങ്ങളിലെ വസ്തുവിൽ സ്ഥാനം സജീവങ്ങളുകുന്നു. ഈ സമയങ്ങളിലെ പ്രവേഗങ്ങൾ യഥാക്രമം v_0 , v എന്നിവയുമാകുന്നു. അപ്പോൾ, t എന്ന സമയ ഇടവേളയിൽ ശരാശരി പ്രവേഗം $(v_0 + v)/2$ ആകുന്നു. ഈ ഇടവേളയെ ശരാശരി പ്രവേഗം കൊണ്ടു ശുണിച്ചാൽ വസ്തുവിന്റെ സന്നാതരം ലഭിക്കും.

$$\text{अतः } \mathbf{r} = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2 \quad (4.34\text{a})$$

മെൽസമവാക്യത്തിന്റെ (4.34a) ഡെറിവേറ്റീവ് (derivative), അതായത്, $\frac{dr}{dt}$ കാണുന്നതിലൂടെ, സമവാക്യം (4.33a) ലഭിക്കുന്നു. കൂടാതെ, $t = 0$ സമയത്ത് $r = r_0$ ആകുന്നുവെന്ന നിബന്ധനയും അത് പാലിക്കുന്നതായി കാണാം. സ്ഥാപിക്കുപ്പത്തിൽ സമവാക്യം (4.34a) ഉണ്ടെന്ന് എഴുതാം.

$$y = y_0 + v_{oy}t + \frac{1}{2}a_y t^2 \quad (4.34b)$$

x- ദിശയും y- ദിശയും പരസ്പരം ആശയിക്കുന്നില്ല എന്നതാണ് സമവാക്യം (4.34b) യുടെ വ്യാപ്താം. അതായത് ഒരു പ്രതലത്തിലെ അമൊ അമാന്ത്രികളെ ചലനത്തെ സമതരണത്തിലുള്ള ഏകകാലികവും വ്യത്യസ്തവും പരസ്പര ലാഭങ്ങളുമായ ഒൻ ഏക മാനപലനങ്ങളായി പറിഗണിക്കാവുന്നതാണ്. ഈ പ്രധാനപ്പെട്ട ഫലം ആമാന്ത്രികളുള്ള വസ്തുക്കളുടെ ചലനത്തെ വിശകലനം ചെയ്യാൻ സഹായിക്കുന്നതാണ്. ത്രിമാനചലനത്തിലും സമാനഫലം നിലനിൽക്കുന്നതാണ്. ലംബത്തിലും സ്ഥിരകാര്യത പല ഭൗതിക സാഹചര്യങ്ങളിലും വളരെയേറെ പ്രയോജനപ്രദമാണ്.

പ്രോജക്ടേറൽ ചലനത്തിൽ (സെക്ഷൻ 4.10) ഈ സഹകരം നാം കൂടുതൽ മനസ്സിലാക്കും.

► ഉദാഹരണം 4.5 : അവലംബകക്രമത്തിലിനിക്കുന്ന ഒരു വസ്തുവിൽ അനുഭവപ്പെടുന്ന ഒരു സ്ഥായുവലത്തിൽ ആൽറ്റ് $(3.0\hat{i} + 2.0\hat{j})$ m/s² എന്ന തരംം അനുഭവ പ്പെടുകയും തരംഗമലമായി $t=0$ സമയത്ത് $5.0 \hat{i}$ m/s എന്ന പ്രവേഗത്തിൽ x- y പ്രതലത്തിൽ ആത്ത് ചലനമാരംഭിക്കുകയും ചെയ്യുന്നു. (a) x-നിർദ്ദേശാകം 84m ആകുന്ന നിലിഷ്ടത്തിൽ, y- നിർദ്ദേശാകം എത്ര? (b) ഈ സമയത്ത് വസ്തുവിൻ്റെ വേഗം എത്രയായിരിക്കും?

ഉത്തരം: വന്നതുവിന്റെ സ്ഥാനം താഴെ പറയുന്ന രീതിയിൽ എഴുതാം.

$$\begin{aligned}\mathbf{r}(t) &= \mathbf{v}_0 t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2 \\ &= 5.0 \hat{\mathbf{i}} t + (1/2)(3.0 \hat{\mathbf{i}} + 2.0 \hat{\mathbf{j}}) t^2 \\ &= (5.0 t + 1.5 t^2) \hat{\mathbf{i}} + 1.0 t^2 \hat{\mathbf{j}}\end{aligned}$$

അതിനാൽ,

$$\begin{aligned}\mathbf{x}(t) &= 5.0 t + 1.5 t^2 \\ \mathbf{v}(t) &= +1.0 t^2\end{aligned}$$

ഇവിടെ $x(t) = 84$ മ, എന്ന് നൽകിയിരിക്കുന്നു.
എങ്കിൽ, $t = ?$

$$5.0 \ t + 1.5 \ t^2 = 84 \Rightarrow t = 6 \text{ s}$$

At $t = 6$ s ആകുമ്പോൾ, $y = 1.0 (6)^2 = 36.0$ m

$$\text{ഇന്ധാവും } (\text{പരവറ്റ}, \mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} = (5.0 + 3.0t)\hat{\mathbf{i}} + 2.0t\hat{\mathbf{j}}$$

At $t = 6$ s അക്കുമെന്റ് $v = 23.0\hat{i} + 12.0\hat{j}$

$$v_{\text{out}} = |\mathbf{v}| = \sqrt{23^2 + 12^2} \cong 26 \text{ m s}^{-1}$$

4.9 പ്രിമാനക്കുളിലെ ആപോക്സിക്പ്രവേഗം (Relative velocity in two dimensions)

'നേർരേഖാ ചലനം' എന്ന അധ്യാത്മത്തിൽ 3.7 എന്ന ഭാഗത്ത് പരിചയപ്പെട്ട ആവേക്ഷികപ്രവേഗം എന്ന ആരായം വിമാനങ്ങളിലേക്കോ ത്രിമാനങ്ങളിലേക്കോ വളരെ എളുപ്പത്തിൽ പ്രയോഗിക്കാവുന്നതാണ്. നിംഫലപ്രതലം ഹോലഡയൂള ഒരു പൊതു അവലുംബുകൾക്ക് അടിസ്ഥാനമാക്കി A, B എന്നീ വസ്തുക്കൾ യാഥക്കും V_A, V_B എന്നീ വ്യത്യസ്ത പ്രവേഗങ്ങളിൽ സംശയിക്കു

നാതായി കരുതുക. അപേക്ഷാർ, B ടെ അപേക്ഷിച്ച് A യുടെ പ്രവേഗം.

$$\mathbf{v}_{AB} = \mathbf{v}_A - \mathbf{v}_B \quad (4.35a)$$

സമാനമായി A ടെ അപേക്ഷിച്ച് B യുടെ പ്രവേഗം

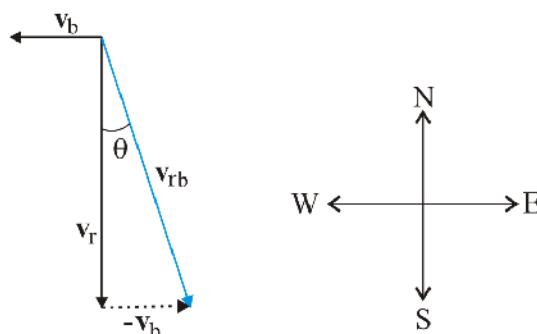
$$\mathbf{v}_{BA} = \mathbf{v}_B - \mathbf{v}_A \quad (4.35b)$$

$$\text{അതിനാൽ, } \mathbf{v}_{AB} = -\mathbf{v}_{BA}$$

$$\text{കൂടാതെ, } |\mathbf{v}_{AB}| = |\mathbf{v}_{BA}| \quad (4.35c)$$

ഉദാഹരണം 4.6: 35 ms^{-1} വേഗത്തിൽ ലംബമായി മൃഗ താഴേക്കു പതിക്കുന്നു. കിഞ്ചിക്കു പടിഞ്ഞാറു ദിശയിൽ 12 ms^{-1} വേഗത്തിൽ ഒരു സ്റ്റ്രീ തന്റെ സെസക്കിളിൽ സബ്വറിക്കുന്നു. മാത്രിൽ നിന്നു രക്ഷനേടാൻ എത്ര ദിശയിലാണ് തന്റെ കൂടു ചുഡേണ്ടത്?

ഉത്തരം: ചിത്രം 4.16 റെ \mathbf{v}_r മാത്രയുടെ പ്രവേഗവും \mathbf{v}_b അയാൾ സബ്വറിക്കുന്ന സെസക്കിളിൽ പ്രവേഗവും സൂചിപ്പിക്കുന്നു. ഈ രണ്ടു പ്രവേഗങ്ങളും നിശ്ചാര പ്രതലത്തെ ആധാരമാക്കിയുള്ളതാണ്. അയാൾ സെസക്കിളിൽ സബ്വറിക്കുന്നതിനാൽ, അയാൾക്ക് അനുഭവപ്പെടുന്ന മാത്രയുടെ പ്രവേഗം എന്നത് സബ്വറിക്കുന്ന സെസക്കിളിൽ പ്രവേഗത്തിന് ആപേക്ഷിക്കാം. അതിനാൽ, $\mathbf{v}_{rb} = \mathbf{v}_r - \mathbf{v}_b$



ചിത്രം 4.16

ഈ ആപേക്ഷികപ്രവേഗ സംഖ്യാ ചിത്രം 4.16 റെ കാണി ചീടുണ്ട്. അത് ലംബമായി ദ ഏന്ന കോണി സൂചിപ്പിക്കുന്നുണ്ട്. അതായത്,

$$\tan \theta = \frac{v_b}{v_r} = \frac{12}{35} = 0.343$$

അമൈറ്റ്, $\theta \approx 19^\circ$

അതിനാൽ, ലംബമായി 19° കോൺളവുണ്ടാകുന്ന

വിധം പടിഞ്ഞാറുവശത്തേക്കു തിരിച്ചായിരിക്കണം അയാൾ കൂടു പിടിക്കേണ്ടത്.

ഉദാഹരണം 4.1 ഉം ഇതുമായുള്ള വ്യത്യാസം ശ്രദ്ധ യോജ മനസ്സിലാക്കുക. ഉദാഹരണം 4.1 റെ കൂടു അനുഭവിക്കുന്നത് രണ്ടു സബിശ്ചങ്ങളുടെ പരിണാമവല മാണ് (സബിശ്ചങ്ങളുടെ തുക) എക്കിൽ, ഈ ഉദാഹരണ തിരിൽ സെസക്കിളിനെ ആധാരമാക്കി ചലിക്കുന്ന (പെയ്ക്കുന്ന) മാത്രയുടെ പ്രവേഗമാണ് അനുഭവിക്കുന്നത്. (ഇരുപ്പവേഗങ്ങളുടെയും സബിശ വ്യത്യാസം)

4.10 പ്രൊജക്ടേൽ ചലനം (Projectile Motion)

വിവിധ ഭാഗങ്ങളിലായി നാം മനസ്സിലാക്കിയ ആശയ ഔദ്യുട്ടെ പ്രയോഗമമന്ന നിലക്ക് നമ്മുടെക്കാരു പ്രൊജക്ടേൽ ക്കെടലിന്റെ ചലനം പരിഗണിക്കാം. ഏറ്റവുകയോ വിക്രൈപ്പിക്കുകയോ ചെയ്തതശേഷം ഒരു വസ്തു അതിന്റെ പരക്കൽ എന്ന അവസ്ഥയിലാണെങ്കിൽ, അതിനെ പ്രൊജക്ടേൽ എന്നു വിളിക്കുന്നു. ഫുട്ട് ബോൾ, ക്രിക്കറ്റ് ബോൾ, ബേസ്ബോൾ എന്നിവയെല്ലാം പ്രൊജക്ടേൽ ആവാം. രണ്ടു വ്യത്യസ്തവും ഏകകാലികവുമായ ചലനഘടകങ്ങളുടെ ഫലമായി പ്രൊജക്ടേൽ ചലനത്തെ കരുതാവുന്നതാണ്.

ഇതിൽ തിരഞ്ഞെടുത്തില്ലെങ്കിൽ അടക്കത്തിന് തരണം അനുഭവപ്പെടുന്നില്ല ലംബമായ ദിശയിലെ അടക്കത്തിന് ഗുരുത്വാകർഷണംമുണ്ടുള്ള സമതരണം അനുഭവപ്പെടുന്നു. ‘ഡയലോറ് കാൺ ദ ഗ്രേറ്റ് വേൾഡ് സിസ്റ്റം’ (1632) എന്ന പുസ്തകത്തിലുണ്ടെ ഗലീലിയോ ആണ് ആക്രമായി തിരഞ്ഞെടുവും ലംബവുമായ അടക്കങ്ങൾ ക്രിയയിലെ ആശ്രിതത്താക്കില്ലാത്ത പ്രസ്താവിച്ചത്.

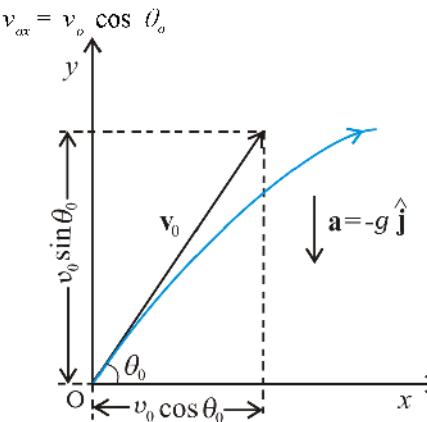
നമ്മുടെ ചർച്ചയിൽ പ്രൊജക്ടേൽ ചലനത്തിൽ കാര്യമായ ഒരു പ്രഭാവം ചെലുത്താൻ വായ്പാട്ടിന്റെ പ്രതിരോധ താഴീനാക്കുമെന്ന് കാണക്കാക്കുന്നില്ല. ചിത്രം 4.17 റെ കാണുന്നതുപോലെ, v_r എന്ന പ്രവേഗത്തിൽ x അക്ഷവുമായി θ , എന്ന കോൺളവും സൂചിപ്പിക്കുന്നതായി കരുതുക.

വിക്രൈപ്പത്തിനുശേഷം വസ്തുവിലനുഭവപ്പെടുന്ന തരണം ഗുരുത്വാകർഷണം മുലമുള്ളതാണ്. മാത്രമല്ല, അത് ലംബമായി താഴേക്കാണുഭവപ്പെടുന്നതും.

$$\mathbf{a} = -g \hat{\mathbf{j}}$$

$$\text{അമവാ}, a_x = 0, a_y = -g \quad (4.36)$$

പ്രാരംഭപ്രവേഗത്തിന്റെ (v_0) ഘടകങ്ങൾ താഴെപ്പറയുന്നവയാണ്.



ചിത്രം 4.17 v_0 എന്ന ആദ്യ പ്രവേഗത്തിലൂം θ_0 എന്ന കോണാളവിലൂം വിക്രൈപ്പിത്തമായ ഒരു വസ്തുവിന്റെ പലനം.

$$v_{oy} = v_0 \sin \theta_0 \quad (4.37)$$

ചിത്രം 4.17 റെ കാണുന്നതുപോലെ വസ്തുവിന്റെ ആദ്യസ്ഥാനം അവലംബക്കത്തിന്റെ കേന്ദ്രമായി ഏടുത്താൽ,

$$x_0 = 0, y_0 = 0$$

അപ്പോൾ സമവാക്യം (4.34b) ഉള്ളെന്ന മാറുന്നു.

$$x = v_{ox} t = (v_0 \cos \theta_0) t$$

$$y = (v_0 \sin \theta_0) t - (\frac{1}{2}) g t^2 \quad (4.38)$$

1 സമയത്തുള്ള പ്രവേഗത്തിന്റെ ഘടകങ്ങൾ സമവാക്യം (4.33b) ഉപയോഗിച്ച് എഴുതാം.

$$v_x = v_{ox} = v_0 \cos \theta_0$$

$$v_y = v_0 \sin \theta_0 - g t \quad (4.39)$$

സമവാക്യം (4.38) ന്റെ സഹായത്താൽ ഒരു പ്രാജക്കംഖലിന്റെ t സമയത്തുള്ള x, y നിർദ്ദേശാക്കങ്ങൾ കണ്ടെത്താം. ഇവ പ്രധാനമായും പ്രാരംഭവേഗം v_0 , വിക്രൈപ്പണ കോൺ θ_0 എന്നിവരെ ആശ്രയിക്കുന്നു. പ്രാജക്കംഖലി ചലനം അപ്രയോഗിക്കാനായി x, y എന്നിവ പരസ്പരലാംബങ്ങളായ ദിശകൾ സ്ഥിരക്കിക്കുന്നത് ഈ പ്രക്രിയയെ കൂടുതൽ ലളിതമാക്കുന്നു എന്നത് ശ്രദ്ധിക്കുമ്പോൾ.

പ്രവേഗത്തിന്റെ ഒരു x ഘടകം, സന്നിരോധി തുടരുമ്പോൾ y ഘടകം, നിർബാധയപ്പെടുത്തില്ലെങ്കിൽ വസ്തു

വിന്റെതുപോലെ മാറിക്കാണ്ടിരിക്കും. ചിത്രം 4.18 റെ ഇതാരം ചില നിമിഷങ്ങൾ ശ്രദ്ധിക്കലായി അവതരിപ്പിച്ചിരിക്കുന്നു.

പരമാവധി ഉയരത്തിൽ, $v_y = 0$ ആകുന്നുവെന്നു ശ്രദ്ധിക്കുക. അതിനാൽ,

$$\theta = \tan^{-1} \frac{v_y}{v_x} = 0$$

ഒരു പ്രാജക്കംഖലിന്റെ പാതയുടെ സമവാക്യം

(Equation of path of a projectile)

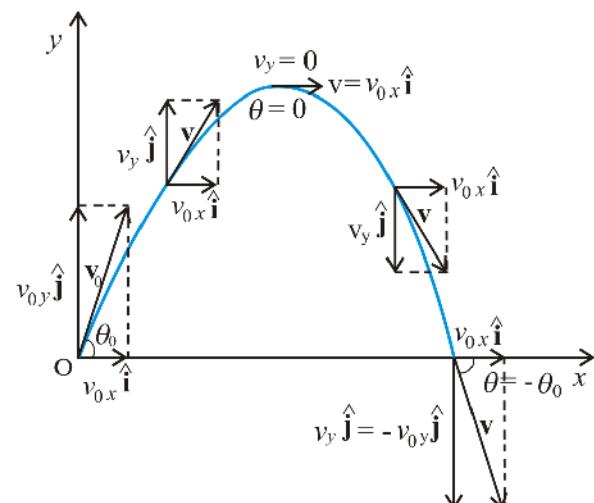
പ്രാജക്കംഖലി പിന്തുരുന്ന പാതയുടെ സ്വഭാവമെന്താണ്?

ഇതു കാണാനായി സമവാക്യം (4.38) റെ നൽകിയ x ചലനത്തും y യുടെയും സമവാക്യങ്ങളിൽ നിന്നു സമയം ഒഴിവാക്കിയാൽ മതിയാക്കും. അങ്ങനെ ചെയ്താൽ,

$$y = (\tan \theta_0) x - \frac{g}{2 (v_0 \cos \theta_0)^2} x^2 \quad (4.40)$$

എന്നു ലഭിക്കും.

ഇവിടെ g, θ_0, v_0 എന്നി അളവുകൾക്ക് സ്ഥിരമുല്യമായതിനാൽ സമവാക്യം (4.40) $y = a x + b x^2$, എന്ന രൂപത്തിലാണ്. ഇവിടെ a, b എന്നിവ സറി സംബന്ധിക്കുന്നു. ഇത് ഒരു പരാബോളയുടെ സമവാക്യമാണ്. അതായത്, പ്രാജക്കംഖലിന്റെ പാത ഒരു പരാബോളയും ആകുന്നു. (ചിത്രം 4.18)



ചിത്രം 4.18 പ്രാജക്കംഖലിന്റെ സമവാഹപാത ഒരു പരാബോളയാണ്.

പരമാവധി ഉയരത്തിലെത്താനുള്ള സമയം

(Time of Maximum Height)

രു പ്രോജക്കേറൽ അതിന്റെ കൂടിയ ഉയരത്തിലെ താനേന്തുക്കുന്ന സമയമെന്തു? ഈ സമയത്തെ T_m എന്ന് പ്രേപ്പുത്താം. ഏറ്റവും ഉയരത്തിലെ ബിന്ദുവിൽ $v_y = 0$ ആയതിനാൽ സമവാക്യം 4.39 ത നിന്നും,

$$v_y = v_0 \sin \theta_0 - g t_m = 0$$

$$\text{അമവാ}, \quad t_m = v_0 \sin \theta_0 / g \quad (4.41a)$$

പ്രോജക്കേറൽ അതിന്റെ ചലനത്തിനെന്തുതു ആകെ സമയം, T_f ലഭിക്കാനായി സമവാക്യം 4.38 ത ധ = 0 എന്നു നൽകുക. അപ്പോൾ

$$T_f = 2 (v_0 \sin \theta_0) / g \quad (4.41b)$$

ഉവിടെ T_f എന്നത് പ്രോജക്കേറലിന്റെ പരക്കൽ സമയം (Time of flight) ആകുന്നു. പരാബോളിക് പാതയുടെ സമമിതിയാൽ $T_f = 2 t_m$ എന്നു കാണാൻ കഴിയും.

രു പ്രോജക്കേറലിന്റെ പരമാവധി ഉയരം

(Maximum Height of a Projectile)

രു പ്രോജക്കേറൽ എതിരിച്ചേരുന്ന പരമാവധി ഉയരം h_m കണ്ടെത്താനായി സമവാക്യം 4.38 ത $t = t_m$ പകര മായി നൽകിയാൽ മതിയാകും.

$$y = h_m = (v_0 \sin \theta_0) \left(\frac{v_0 \sin \theta_0}{g} \right) - \frac{g}{2} \left(\frac{v_0 \sin \theta_0}{g} \right)^2$$

$$\text{അമവാ}, h_m = \frac{(v_0 \sin \theta_0)^2}{2g} \quad (4.42)$$

പ്രോജക്കേറൽ സഖാക്കുന്ന തിരഞ്ഞീസ പരിധി

(Horizontal Range of a Projectile)

പ്രാദാനസിന്ത്യുനിന് ($x = 0$) വിക്രൊപിക്കപ്പെട്ടുന്ന രു പ്രോജക്കേറൽ വിക്രൊപണഗതിയിൽ, വീണ്ടും $y=0$ എന്ന സ്ഥാനത്ത് എത്തുന്നതു വരെയുള്ള തിരഞ്ഞീസ പരിധി, പ്രോജക്കേറലിന്റെ തിരഞ്ഞീസ പരിധി (Horizontal range of a projectile) എന്നു വിളിക്കാം. T_f സമയംകൊണ്ട് പ്രോജക്കേറൽ സഖാക്കു ആകെ ആരത്തെയാണ് തിരഞ്ഞീസ പരിധിയെന്നു വിളിക്കുന്നത്. അതിനാൽ പരിധി R ,

$$R = (v_0 \cos \theta_0) (T_f)$$

$$= (v_0 \cos \theta_0) (2 v_0 \sin \theta_0) / g$$

$$\text{അമവാ}, R = \frac{v_0^2 \sin 2\theta_0}{g} \quad (4.43 \text{ a})$$

ഈ സമവാക്യം കാണിക്കുന്നത്, ഒരു നിശ്ചിത പ്രാദാന പ്രവേഗത്തിൽ (v_0) വിക്രൊപിക്കപ്പെട്ട ഒരു പ്രോജക്കേറലിൽ $\sin 2\theta_0$ ഏറ്റവും വലുതാകുന്നേം R പരമാവധി മൂല്യം നേരുന്നു. അതായത്, $\theta = 45^\circ$ ആകുന്നേം. R എൻ പരമാവധി മൂല്യം ലഭിക്കും.

അതുകൊണ്ട് പ്രോജക്കേറലിന്റെ പരമാവധി തിരഞ്ഞീസ പരിധി ഇങ്ങനെ എഴുതാം.

$$R_m = \frac{v_0^2}{g}$$

ഉദാഹരണം 4.7: ഗലീലിയോയുടെ 'റു ന്നു സയൻസ' എന്ന പുസ്തകത്തിലെ "45° ഫേ കാൾ തുല്യ അളവിൽ കൂടിയതോ കുറഞ്ഞതോ ആയ രേഖ വ്യത്യസ്ത ചരിവുകളിൽ എന്നിരു പ്രേപ്പുന പ്രോജക്കേറലുകളുടെ പരിധി തുല്യ മായിരിക്കും" എന്ന പ്രസ്താവന സത്യമാണെന്നു തെളിയിക്കുക.

ഉത്തരം : θ_0 എന്ന കോൺളവിൽ, v_0 എന്ന പ്രാദാന പ്രവേഗത്തോടുകൂടി വിക്രൊപിക്കപ്പെട്ട ഒരു പ്രോജക്കേറലിന്റെ പരിധി,

$$R = \frac{v_0^2 \sin 2\theta_0}{g}$$

ആകുന്നു.

$(45^\circ + \alpha), (45^\circ - \alpha)$ എന്നീ കോൺളവുകൾക്ക് $2\theta_0$ എന്നത് യഥാക്രമം $(90^\circ + 2\alpha)$ യും $(90^\circ - 2\alpha)$ യുമാ കുന്നു. $\sin (90^\circ + 2\alpha), \sin (90^\circ - 2\alpha)$ എന്നിവയുടെ വിലകൾ തുല്യമാണ്. രണ്ടിൽക്കൂടും വില $\cos 2\alpha$ ആണ്. അതിനാൽ, 45° ഫേ കാൾ തുല്യ അളവിൽ കൂടി തയ്യാറാക്കുന്നതുമായ ഒരിവുകളിൽ എറിയപ്പെട്ടുന പ്രോജക്കേറലുകളുടെ പരിധി എപ്പോഴും നേരു തന്നെ യായിരിക്കും.

ഉദാഹരണം 4.8: ഒരു പർവതാരോഹകൾ, ശരാബിൽനിന്നു 490 മീ. ഉയരമുള്ള ഒരു പാര യുടെ അഗ്രഭാഗത്തായി നിൽക്കുന്നു. അധാർ തിരഞ്ഞീസ ചെയ്യിരിക്കുന്നു. 15 ms⁻¹ വേഗത്തിൽ ഒരു കല്ല് എന്നിരിയുന്നു. വായുവിന്റെ പ്രതിരോധം അവര സിച്ചാൽ, കല്ല് നിലത്തു വന്നിടിക്കുന്ന വേഗം എത്ര? ($g = 9.8 \text{ m s}^{-2}$ എന്നുകുകുക).

உத்தரம்: பாரியுடைய அலை மூலம் x-, y- அகச்சன்னால் கேட்கப்படுமாயி (ஒர்ட்டி) திருமென்றாக்குவது. மாற்றமல்ல, கல்லூரியின் நிமிசம் t=0 என்று பதினெண்ணிக்கூடும். பொருளிழப்புவேதனியில் x- அகச்சத்தினால் போன்றீ வூர் அதிகாக உலங்கூடிய முகத்திலேக்கு y- அகச்சத்தினால் போன்றீ வீசுவது விரைவுமிக்குவது. பலநாட்டினால் x, y உடக்கண்ணால் ஸ்தாபிதமாயி பரிசென்னிக்கூடும் தான். பலநாட்டுமுறைக்குண்ணால் ஹவதான்.

$$\begin{aligned}x(t) &= x_0 + v_{ox} t \\y(t) &= y_0 + v_{oy} t + (1/2) a_y t^2\end{aligned}$$

இல்லை, $x_0 = y_0 = 0$, $v_{oy} = 0$, $a_y = -g = -9.8 \text{ m s}^{-2}$, $v_{ox} = 15 \text{ m s}^{-1}$.

$x(t) = -490 \text{ m}$ ஆகுமோல் கல்லூரியில் நிலத்து வளரிக்கூடும்

$$-490 \text{ m} = -(1/2)(9.8) t^2.$$

இது நம்பாக்குத்தின் நின், $t=10 \text{ s}$ என்று உதிக்கூடும். $x_0=y_0=0$, $v_{oy}=0$, $ay=-g=-9.8 \text{ ms}^{-2}$, $v_{ox}=15 \text{ ms}^{-1}$.

$$y(t) = -490 \text{ m}$$

$$t=10 \text{ cm}$$

பிரவேஷத்தினால் உடக்கண்ணால் $v_x = v_{ox}$ யூமாக்குவது.

$$v_y = v_{oy} = g t$$

அதுகூடாக கல்லூரியில் நிலத்திடிக்கூடுமோல் :

$$v_{ox} = 15 \text{ m s}^{-1}$$

$$v_{oy} = 0 - 9.8 \times 10 = -98 \text{ m s}^{-1}$$

அதிகால், கல்லூரியில் வேறா

$$\sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{15^2 + 98^2} = 99 \text{ m s}^{-1}$$

உதவாரம் 4.9: திருமீவனத்தின் முகத்திலாயி 30° கோணத்தில் 28 ms^{-1} வேறத்தின் கூடுமிக்கட்டுப் பாத எரியப்பெட்டுவது தாஞ்சூரியுடைய கணத்துக். (a) ஆக கீகட்டுப் பாத எரியுடைய மூலமாக உயரம் (b) அதே நிரப்பிலேக்கு திருமீசூரியத்தையுமாய நமயம் (c) ஏரியின் அதிர்நினைப்பு பற்று விசூலித்தே கூடுதல் ஆரம்

உத்தரம் : (a) பொஜக்கெல்லினால் பறமாவயி உயரம்,

$$h_m = \frac{(v_\theta \sin \theta_0)^2}{2g} = \frac{(28 \sin 30^\circ)^2}{2(9.8)} \text{ m}$$

$$= \frac{14 \times 14}{2 \times 9.8} = 10.0 \text{ m}$$

(b) ஒரே நிரப்பிலேக்கு திருமீசூரியத்தையுமாய நமயம்.

$$T_f = (2 v_\theta \sin \theta_0)/g = (2 \times 28 \times \sin 30^\circ)/9.8 \\= 28/9.8 \text{ s} = 2.9 \text{ s}$$

(c) ஏரியின் அதிர்நினைப்பு பற்று திருக்க விசூலை விழுவிலேக்கூடுதல் ஆரம்

$$R = \frac{\left(v_\theta^2 \sin 2\theta_0\right)}{g} = \frac{28 \times 28 \times \sin 60^\circ}{9.8} = 69 \text{ m}$$

வாயுவிலேக்கு பிரதோயம் அவசெனிக்கூடும். இது அங்குமானங் யமாநிமத்தின் அமீமாக்குவதைக்குத் தீர்மானமாக பொஜக்கெல்லின் கார்யமாய் பிரவேஷமானும் ஸ்டாஷ்டிக்கூடுமில்லை என்று பிரஸ்தாவிசீரிக்கூடும். ஆக பிரஸ்தாவந் யமாநிமத்தின் எத்தோன் அமீமாக்குவதைக்கு நினைச் சீர்ச்சாயும் மன்றிலாகவன. உலக்கண், விஸ்காஸ்வலம், வாயுவிலேக்கு பிரதோயம் என்றிவெயில்லை நாலீக்கரளாமகண்ணாய் வெலங்களான். பலநாட்டுத் தகவுபெட்டுவது இது வியதிலியுதை எதொரு பெலத்தின் ஸாளியுத்திலியும் வச்சுவின் அதிர்நின் பொருள் உத்திரவும் அதிர்நின் பலமாயி ஆகவேயும் நஷ்டபெட்டுவது. அவைன, ஒரு பராபொளிக் பாத நிலை ஸஞ்சிக்கூடும் பொஜக்கெல்லை வாயுவிலேக்கு பிரதோயத்தின் அதிர்நின் நினை வழிபலிக்கூடும். தயித்தின் விகேஷபி கூடுமொழுள்ளாயிருந்து அதே பிரவேஷத்தின் அத்திரிகை, தயித்து பதிக்கூடுமில்லை. வாயுவிலேக்கு அஸானியுத்தின் பிரவேஷத்தினால் x உடக்கும் ஸ்திரமாயி தூக்குக்கூடும் y உடக்குமினு மாற்றம் தூக்குச்சாயி மாடும் ஸஂவீக்கூடும் செழுநூடு எதிரில்லை, வாயுவிலேக்கு பிரதோயம் இது கூடும் உடக்கண்ணலையும் பொயிக்கூடும். ஸமவாக்கும் (4.43) கீழ்க்கண்ட கூடுமை பரியியல்லாத பரியியக்கூடும் கூடுமை பரியியல்லாத யமாநிமத்தின் பலக்கூடுமாத. பொஜக்கெல்லை எத்தூண் பரமாவயி உயரவும் ஸமவாக்கும் (4.42) கீழ்க்கண்ட விளைவங்களையும் பெற்றதிலியும் கூடுமை பரிக்கூடும். பாக்கத்தை ஸமயத்திலியுள்ளகுந்து மாற்றம் தொயிரிக்கூடுமென்று நினைச்சுக்கு முன்கூட்டு காணான குமோ?

வாயுவிலேக்கு பிரதோயம் குரக்கானாயி நால் செழுநூட் எதொரு பரிக்கூடுமாயும் கூடுமை மற்றுத்திலோ சூநூத்தையிலோ நடத்தைக்கிவரும். இத் தீவிராட்சும் பிரயோகிக்கமல்.

വായുവിന്റെ പ്രതിരോധം പരിഗണിച്ചുകൊണ്ട് നാം കണക്കാക്കുന്ന പദ്ധതി, ഉയർന്ന എന്നീ അളവുകൾക്ക് അതു പരിഗണിക്കാതെയുള്ള അളവുകളുമായി വളരെ കുറേണ്ട വ്യത്യാസമാണുള്ളത്. ‘വായുവിന്റെ പ്രതിരോധം അവഗണിക്കുന്നു’ എന്ന വായുവിന്റെ പ്രതിരോധം അവഗണിക്കുന്നു’ എന്ന വായുവിന്റെ പ്രതിരോധം അവഗണിക്കാതുള്ള ശാന്തത്കൂടിയ കൾ, അതു പരിഗണിക്കാതെയുള്ള ശാന്തത്കൂടിയ കലേക്കാൾ പ്രയാസമേറിയതാണ്.

4.11 സമവർത്തുളചലനം (Uniform circular motion)

ഒരു വസ്തു, സ്ഥിരവേഗത്തിൽ വർത്തുളപാതയിൽ ചലിക്കുന്നുവെങ്കിൽ ആ വസ്തുവിന്റെ ചലനം സമവർത്തുളചലനം ആകുന്നു. സമം എന്ന വാക്ക് പരാമർശിക്കുന്നത് ചലനത്തിലുണ്ടായിരുന്നു സമമായ (സ്ഥിരമായി) വെം്ങ എന്നാണ്. ചിത്രം 4.19 ലെ കാണുന്നതുപോലെ, ഒരു വസ്തു R ആരമുള്ള വ്യത്യാസത്തിൽ സമവേഗത്തിൽ ചലിക്കുന്നതായി കരുതുക. വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗത്തിൽ അനുനിമിഷം മാറ്റുന്നതിനാൽ, അതിൽ ഒരു തരണം അനുഭവപ്പെടുന്നു. ഈ തരണത്തിൽ അളവും ദിശയും നമുക്കു കണ്ണഡാരാം.

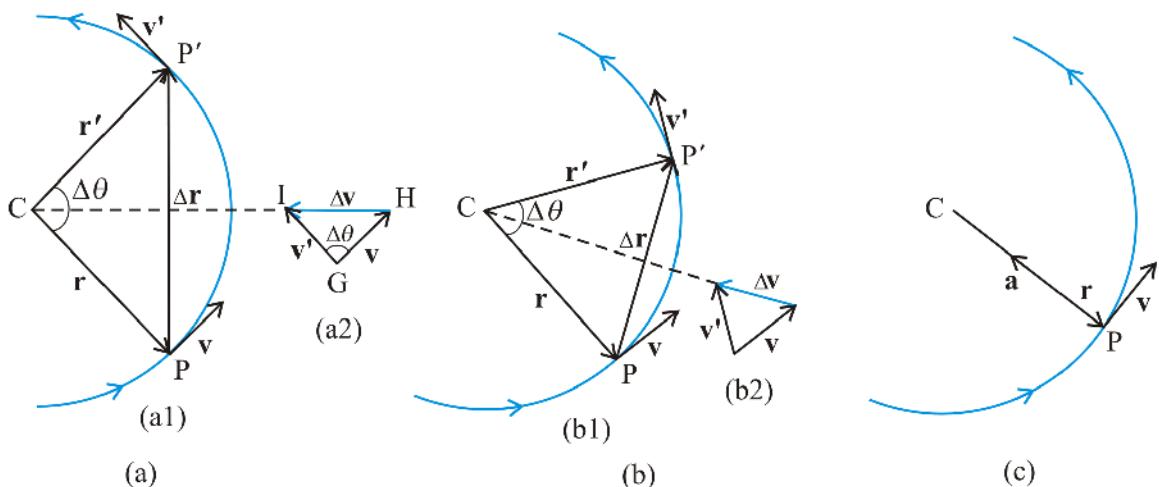
ചിത്രം 4.19 യിൽ കാണുന്നതുപോലെ വസ്തു P, P' എന്നീ സംബന്ധജലിലായിരിക്കുന്നേം വസ്തുവിന്റെ സമാനസഭിം ധമാക്രമം r ഉം r' ഉം പ്രവേഗം v ഉം

v' ഉം ആകും. നിർവ്വചനപ്രകാരം ഒരു ബിന്ദുവിലെ പ്രവേഗം അനുഭവപ്പെടുന്നത് ചലനത്തിലെ ആ ബിന്ദുവിൽ നാം വരക്കുന്ന തൊടുവരയിലുണ്ടതയാണ്. പ്രവേഗ സഭിം എൻ വിൽ ചിത്രം 4.19(a1) ലെ കാണിച്ചിരിക്കുന്നു.

ത്രികോണ-സഭിം സകലനത്തിലും നമുക്ക് ലഭിച്ച Δv യും ചിത്രത്തിൽ കാണിച്ചിട്ടുണ്ട്. (ചിത്രം 4.19 (a) പാത വർത്തുളമായതുകൊണ്ട് v , സമാനസഭിം r നും ലംബമാകുന്നു. ഇതുപോലെ v' എന്നത് r' നും ലംബമാകുന്നു. വസ്തുവിനുണ്ടാകുന്ന ശരാശരി

ത്രണം Δv യിലും ചലനത്തിനാൽ $\left(\bar{a} = \frac{\Delta v}{\Delta t} \right)$

ശരാശരിത്വരണം എ ആ നും ലംബമായിരിക്കും. r, r' എന്നീ സമാന സഭിം സഭിം കുറുക്കിടയിലുള്ള കോണം ഉണ്ടായി ഒഴിക്കുന്ന രേഖയിൽ Δv വകുകയാണെങ്കിൽ, അത് വ്യത്യക്രമാന്വയിലേക്ക് നയിക്കപ്പെടുന്ന തായി കാണാവുന്നതാണ്. ചെറിയ സമയ ഇടവേളകളിലുള്ള ഇതേ അളവുകൾ ചിത്രം 4.19 (b) യിൽ കാണാം. Δv യും അതുകൊണ്ടുതന്നെ എ ഉം വീണ്ടും വ്യത്യക്രമാന്വയിലേക്കുള്ള ദിശയിൽ അനുഭവപ്പെടുന്നു. ചിത്രം 4.19 (c) യിൽ $\Delta t \rightarrow 0$ ആയതിനാൽ ശരാശരിത്വരണം തൽക്കണ്ണത്വരണമായി മാറുന്നു. അതും കേന്ദ്രത്തിൽ ദിശയിലായിരിക്കും കാണപ്പെടുക.^{*} അങ്ങനെ, സമവർത്തുളചലനത്തിലുള്ള ഒരു വസ്തു



ചിത്രം 4.19 സമവർത്തുളചലനത്തിലുള്ള ഒരു വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗവും തരണവും സമയ ഇടവേള Δt (a) യിൽനിന്നും (c) യിലെത്തുന്നതു വരെ കുറയുന്നു. (c) യിൽ Δt പുഞ്ജമാണ് പാതയിലെ ഓരോ ബിന്ദുവിലും തരണത്തിൽ ദിശ വ്യത്യപാതയുടെ കേന്ദ്രത്തിലെക്കായിരിക്കും.

விளை தமை, எஃபோஷுங் வழக்கேடுத்திலேக்கொண் நூல்வெப்புடுக்கையைப் பழக்க மன்றிலைக்கொண். இனி தரமைத்திலை பரிமாணம் எடுத்துக்கொண்டு களைத் தொட. நிர்வாயநிலைப்பகாரம், சமூக பரிமாணம் உண்மை எழுதுதார்.

$$|a| = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{|\Delta v|}{\Delta t}$$

ஸமாக்கூலமாக r நூல் r' நூல் இடமைலை கொள்ளுவது $\Delta\theta$ அடையாளிக்கொட்டு. பிரேரணையிலைச் சமூகம் ஒன்று' உம் எஃபோஷுங் ஸமாக்கூலமாக கொள்ளுவது $\Delta\theta$ அடையில் கொடுக்கும். அதிகாலி, ஸமாக்கூலமாக நூல்வெப்புட் CPP' என திருக்கொள்வது பிரேரணையிலைச் v , v' , Δv எனிவதால் நிர்மிதமாய் GHI என திருக்கொள்வது ஸமாக்கொண்டு (பிரதம் 4.19a) அதைகொள்க, பாடுதுத திலைத்தும் பார்வைதுறுத்திலைத்தும் அடைப்பதாக இரு திருக்கொள்ளுதலும் துறையிலிக்கொண்டு. அதையது,

$$\frac{|\Delta v|}{v} = \frac{|\Delta r|}{R}$$

$$\text{அமவை}, \quad |\Delta v| = v \frac{|\Delta r|}{R}$$

அதைகொள்க,

$$|a| = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{|\Delta v|}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v |\Delta r|}{R \Delta t} = \frac{v}{R} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{|\Delta r|}{\Delta t}$$

Δt செருதாயால் $\Delta\theta$ யூடு செருதாகும்போது. தலைமூலமாயி சபாபா PP' னை ஏக்கேஶம் $|\Delta r|$ அடைக்கொண்டுக்கொண்டு.

$$|\Delta r| \approx v \Delta t$$

$$\frac{|\Delta r|}{\Delta t} \approx v$$

$$\text{அமவை}, \quad \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{|\Delta r|}{\Delta t} = v$$

அதைகொள்க அலிகேடுத்துரையை a_c என்ற உண்மை எழுதுதார்.

$$a_c = \left(\frac{v}{R} \right) v = v^2/R \quad (4.44)$$

அனாகை, R அமைஷத் வழக்கத்தில் v வேகத்திலை கரண்மை கை வந்துவிலை தமை நூல் v^2/R அலுவு ஒன்றும் எஃபோஷுங் வழக்கேடுத்திலேக்கு அடை வெப்புடுத்துமாயிலிக்கொண்டு. இந் தரமைத்தொடர்களை அலிகேடுத்துரை (Centripetal acceleration) பிழிக்கொண்டுத் தொடர்கள் உண்மையை எழுதுதான் (இந்த பார்வையிலிக்கொண்டு நூல்வெப்புடுகள் ஆன்ன).

அலிகேடுத்துரையை கொள்ளுவதும் அடை விஶகலங்களுமாயி பிரஸிலைப்புடுத்துத்தியத் 1673-ல் யஷ் ரைஸ்ட்கார்டையை கிளிஸ்டுக் கைகளின் (1629-1695) ஆன்ன. எகிலியுங் நூல்வெப்புடுகள் இந் கார்த்துண்மைக்கொண்டு நூல்வெப்புடுகள் இருந்து, 'அலிகேடு' (centripetal) என பார்வையில் 'கேடும் தெடுநத்' (centre-seeking) என அறிமுகமாக படித்தில் கிளான் உள்ளதற்கு. இந் R இந் ஸமிரைவுக்குலாய்த்துக்காள்க் கைகேடுத்துரையை கைகளிலை மூலம் ஸமிரையிலிக்கொண்டு. எகிலியுங், கேடுத்துலேக்கொண்டுவெப்புடுத்து ரீதியிலை தெடுநத் தெடுநதுக்குமிஹங்கு அதிலை தீசு மாரிக்கொண்டெயிலிக்கொண்டு. அதிகாலி, அலிகேடுத்துரையை, கை ஸமிரையிலை அலகுளில்.

ஸமவர்த்துஷ்சலந்துலையிலிக்கொண்டு வந்துவிலை பிரேரணையை விவரிக்காள் நமுக்கு மத்து மாற்றம் கூடியுள்க. வந்து Δt ஸமயங்காள்க P யிலை கிளான் P' லேக்கு பலிக்குநதிகாலி Δt ($= t' - t$). ஸமயங்காள்க் பிரதம் 4.19 கை காளைத்துபோலை CP என கேவ அடை கொள்ளுவிலை திரியுந்து $\Delta\theta$ செய்க கொள்ளிய ஸமாக்கை என்று விழிக்குந்து. எகிலியிலை கொள்ளிய வேகத் தீ (ஹீக்கு அக்ஷரம் எமேர்) நமுக்கு உண்மை நிர்வாயிக்காலி: கொள்ளிய ஸமாக்கை மாட்டுத்திலை நிரகிலையை கொள்ளிய வேகம், த (angular speed) என்று பரிசூலன்த.

$$\omega = \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \quad (4.45)$$

* $\Delta t \rightarrow 0$. அதைப்பொலி ஸமாக்கை ஸமாக்கையிலை Δr , ஸமாக்கையிலை r நூல் லாபமாகுந்து. இந் செரிய பரிசீலியிலை $\Delta v \rightarrow 0$ அலுவுக்கும் தலைமூலமாயிலை யாக்க லாபமாவுக்கும் செய்யுந்து. அதைகொள்க, வழக்கையிலை காரை ஸிருவிலையும் தரமைத்திலை தீசு வழக்கேடுத்துலேக்கொயிலிக்கொண்டு.

Δt സമയംകാണ്ട് വന്നതു സഖ്യരിച്ച് ദുരം Δs ആണെങ്കിൽ; അതായത്, PP' എന്നത് Δs ആണെല്ലോ.

$$v = \frac{\Delta s}{\Delta t}$$

പക്ഷേ, $\Delta s = R \Delta \theta$.

$$v = R \frac{\Delta \theta}{\Delta t} = R \omega$$

$$\text{അതുകൊണ്ട് } v = R \omega \quad (4.46)$$

കൊണ്ടിയവേഗത്തിൽ അടിസന്ധാനത്തിൽ അഭിക്രൂത തുരണ്ടത്തെ നമുക്ക് രേഖപ്പെടുത്താം.

$$a_c = \frac{v^2}{R} = \frac{\omega^2 R^2}{R} = \omega^2 R \quad \text{അതുകൊണ്ട്}$$

$$a_c = \omega^2 R \quad \text{എന്നും.} \quad (4.47)$$

രുചിക്രമണം പൂർത്തിയാക്കാൻ വന്നതുവിനാവ ശുമായ സമയത്തെ അതിന്റെ പരിധൃതി (time period, T) എന്നു പറയുന്നു. രുചിക്രമണം അവുത്തിന് പരിക്രമണങ്ങളുടെ എണ്ണത്തെ അവുത്തിന് v (=1/T) എന്നും പറയുന്നു. ഈ സമയ ഇടവേളയിൽ വന്നതു സഖ്യരിച്ച് ദുരം = $2\pi R$ ആണ്. അതുകൊണ്ട്

$$v = 2\pi R/T = 2\pi R \nu \quad (4.48)$$

അവുത്തിയുടെ അടിസന്ധാനത്തിൽ നമുക്ക് ഇങ്ങനെ എഴുതാം.

$$\omega = 2\pi\nu$$

$$v = 2\pi R \nu$$

$$a_c = 4\pi^2 \nu^2 R \quad (4.49)$$

ഉദാഹരണം 4.10: ഒരു വണ്ട്, 12 cm ആയുള്ള, വൃത്താകൃതിയിലൂടെ ഒരു ചാലിലകപ്പെടുന്നു. അത് ആ ചാലിലുടെ തുടർച്ചയായി നിണ്ഞുകയും 100 സെക്കന്റ് കൊണ്ട് 7 പരിക്രമണങ്ങൾ പൂർത്തിയാക്കുകയും ചെയ്യുന്നു. (a) വണ്ടിന്റെ ചലനത്തിന്റെ കോണീയപ്രവേഗവും രേഖപ്പെടുത്താം. (b) തുരണ്ടം ഒരു സ്ഥിര സഭിരമാണോ? എന്താണതിന്റെ പരിമാണം?

ഉത്തരം: ഈ സമവർത്തുളചലനത്തിനൊരു ഉദാഹരണമാണ്. ഇവിടെ $R = 12$ cm ആണ്. വണ്ടിന്റെ കോണീയ വേഗം v , ഇങ്ങനെ എഴുതാം:

$$\omega = 2\pi/T = 2\pi \times 7/100 = 0.44 \text{ rad/s}$$

$$\text{രേഖപ്രവേഗം } v = R \omega = 0.44 \text{ s}^{-1} \times 12 \text{ cm} = 5.3 \text{ cm s}^{-1}$$

പ്രവേഗം v യുടെ ദിശ വൃത്തത്തിലെ ഓരോ ബിംബവിലെയും തൊടുവരയിലൂടെ ആയിരിക്കും. തുരണ്ടം വൃത്തക്രമാന്വേഷണത്തിലേക്കാണ് അനുഭവപ്പെടുന്നത്. ദിശ തുടർച്ചയായി മാറിക്കൊണ്ടിരിക്കുന്നതിനാൽ, ഇവിടെ തുരണ്ടം ഒരു സ്ഥിരസഭിരമല്ല. എന്നാലും തുരണ്ടത്തിന്റെ പരിമാണം സന്തോഷമാണ്.

$$a = \omega^2 R = (0.44 \text{ s}^{-1})^2 (12 \text{ cm})$$

$$= 2.3 \text{ cm s}^{-2}$$

பங்களி

- அனினோஸூய தெறிகளைப்படுக்கிற பலிமாளா ஹரதமாளாகுஷான். டூரா, வேஷா, ஊஸ், தாபனில ஏற்றிவழைத்து அனினோஸூய உடையானாண்தூஸ்.
- ஸரினோஸூய செதிக அனைப்படுக்கிற பலிமாளாவும் ரிசெயூஜூஸ். ஸமாகாதரா, பிரேவேரா, தூரொ ஏற்றிவழைத்து உடையானாண்தூஸ். ஸமினெவிஜாதானத்திலே பிரேகுக நியங்கை அங்குஸ்ரிக்குவையானாரிப்.
- கி ஏற்ற ரேவியஸாவுக்கான் ஸமினோ A ஏற் குளிச்சாகி மலங் புதுதியை ஸமினெயிரிக்குவா. அதின்றி பலிமாளா ஸமினோ A யுடை அனைப்பிரேகி கடனாயிரிக்குவா. கி போன்றிரீவா செற்றிவை ஒகுகுந்தினங்குஸ்ரீக் புதுதிய ஸமினெத்தின்றி கிழ குடை ரிசெக் ஸமாநை விபரிதே ஆக்கா.
- A, B** ஏற்றி செஞ் ஸமினென் மாபிக்கொயி ஸகலங் செற்றாக்கி மூல்கு கெற்றி கிதியோ ஸுமாகாக்கிதியோ உபயோகிக்கா.
- ஸமினெக்கலங் கம்புட்டிரீவான்:

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{B} + \mathbf{A}$$

அத் அநேகாஸியெற்றிவ் நியங்குவு அங்குஸ்ரிக்குவை:

$$(\mathbf{A} + \mathbf{B}) - \mathbf{C} = \mathbf{A} - (\mathbf{B} + \mathbf{C})$$

- அனைப் புஜுமாயுஷூ கெ ஸமினென் குங்குஸ்ரினோ அமைவா புஜுஸ்ரினோ. அதின்றி அனைப் புஜுமாயதிகாகி, கிழ பிரேகுக பாய்க்குதிட்டு. அதின்றி ஸுபவங்கை காசி பாயுங்கு.

$$\mathbf{A} + \mathbf{0} = \mathbf{A}$$

$$\lambda \mathbf{0} = \mathbf{0}$$

$$0 \mathbf{A} = \mathbf{0}$$

- A** திண்ணிங்க ஸமினோ **B** யுடை விதுகூ ஸமினோ **A** யுடையு ஸமினோ -**B** யுடையு தூக்காயான் நிர்வ சிக்கெஷ்டிக்குவைகள்:

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} - (-\mathbf{B})$$

- கெ ஸமினோ A, கேர புதுப்பிள்ளை நஞ்சியிரிக்குவை **a, b** ஏற்றி செஞ் ஸமினெந்திலுடை லடக்காஸ்ரினோஸூயி விழேக்கா செற்றாக்குவை.

$$\mathbf{A} = \lambda \mathbf{a} + \mu \mathbf{b}$$

நிலிட λ, μ ஏற்றிவ ரேவியஸாவுக்குக்குங்கு.

- ஸமினோ A யுமாயி வாய்க்கூடு ஏக்கக்காஸ்ரினென்றி பலிமாளா எங்கு (one) கிழ **A** திலுக்குதூக்காயான்

$$\hat{\mathbf{n}} = \frac{\mathbf{A}}{|\mathbf{A}|}$$

கெ காஞ்சியூர் நிர்வேக்குவையாயித் தூவ் எங்குதூ (one) x, y, z கிழக்குத் தூக்குவை அங்குவைக்குதூதூமாய ஏக்கக்காஸ்ரினோஸ், **i, j, k** ஏற்றிவ.

- ஸமினோ A = $A_x \hat{i} + A_y \hat{j}$ ஏற்றாக்குதூ.

நிலிட A_x, A_y ஏற்றிவ x, y கிழக்குதூ லடக்காக்குங்கு. x- அக்குவுமாயி ஸமினோ A, θ ஏற்ற கோளுக்கு

സൂച്ചകിക്കുന്നുവെങ്കിൽ, $A = |\mathbf{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2}$, $\tan \theta = \frac{A_y}{A_x}$.

11. വികിരണ ശൈലിയിൽ (Analytical method) സംഖ്യാഗണിത സാക്ഷ്യപ്പെട്ടായി കൂട്ടാൻ സാധിക്കും. x, y പ്രതലത്തിലെ ഒരു സംഖ്യാഗണിതം \mathbf{A} യുടെയും \mathbf{B} യുടെയും തുക \mathbf{R} ആകുന്നുവെങ്കിൽ:

$$\mathbf{R} = R_x \hat{i} + R_y \hat{j}, \text{ ഇവിടെ, } R_x = A_x + B_x \text{ മുമ്പ് } R_y = A_y + B_y$$

12. x, y പ്രതലത്തിൽ നിന്നിരുന്നു ഒരു വസ്തുവിന്റെ സ്ഥാനസ്ഥിരം $\mathbf{r} = x\hat{i} + y\hat{j}$ ആകുന്നുവെങ്കിൽ \mathbf{r} തു നിന്നു പുതിയ സ്ഥാനം \mathbf{r}' ലേക്കുമ്പോൾ സ്ഥാനം മാറ്റുന്നതു എന്നും എന്നും:

$$\begin{aligned}\Delta \mathbf{r} &= \mathbf{r}' - \mathbf{r} \\ &= (x' - x)\hat{i} + (y' - y)\hat{j} \\ &= \Delta x \hat{i} + \Delta y \hat{j}\end{aligned}$$

13. ഒരു വസ്തുവിന് ഏ സമയത്തിൽ $\Delta \mathbf{r}$ സ്ഥാനാന്തരം സാഭവികകുന്നുവെങ്കിൽ, അതിന്റെ ശരാശരി പ്രവേഗം $\overline{\text{വാലി}} = \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t}$ എന്ന സമയത്ത് ഒരു വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗം ശരാശരി പ്രവേഗത്തിന്റെ കീപ്പത്തുല്യം ആകുന്നു. (ഇവിടെ $\Delta t \rightarrow 0$ ആണ്)

$$\mathbf{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{r}}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{r}}{dt} \text{ എക്കുകണിഞ്ചെ സക്കരിച്ചപ്പോൾ:}$$

$$\mathbf{v} = v_x \hat{i} + v_y \hat{j} + v_z \hat{k} \quad \text{ഇവിടെ, } v_x = \frac{dx}{dt}, v_y = \frac{dy}{dt}, v_z = \frac{dz}{dt}$$

വസ്തുവിന്റെ സ്ഥാനം ഒരു നിശ്ചാരകവ്യവസ്ഥയിൽ രേഖാപാതകത്തിലും, വസ്തുവിന്റെ സ്ഥാനാന്തരം പ്രതിനിധികരിക്കുന്ന വകുവേഡയിൽ നാം വരക്കുന്ന തൊടുവായിലുടെയാകും \mathbf{v} അനുവദിക്കുന്നത്.

14. Δt സമയംകൊണ്ട് വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗം \mathbf{v} യിൽനിന്നും \mathbf{v}' ലേക്ക് മാറുന്നുവെങ്കിൽ, അതിന്റെ ശരാശരി തുരണ്ടം മാറ്റുന്നതു എന്നും $\overline{\mathbf{a}} = \frac{\mathbf{v}' - \mathbf{v}}{\Delta t}$ ആകുമോയും എന്നും കീപ്പത്തുല്യമാണ്.

$$\mathbf{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \mathbf{v}}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{v}}{dt}$$

ഘടകരൂപത്തിൽ : $\mathbf{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k}$

$$\text{ഇവിടെ, } a_x = \frac{dv_x}{dt}, a_y = \frac{dv_y}{dt}, a_z = \frac{dv_z}{dt}$$

15. സമയബന്ധിതിൽ, $a = |\mathbf{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2}$ ഉം ഒരു വസ്തു വസ്തു ഒരു പ്രതലത്തിൽ ചലിക്കുന്നു. $t=0$ എന്ന സമയത്ത് അതിന്റെ സ്ഥാനസ്ഥിരം \mathbf{r}_o ആകുന്നുവെങ്കിൽ ഒരു സമയത്തും വസ്തു താഴെപ്പറയുന്ന ബിന്ദുവിലാണ്.

$$\mathbf{r} = \mathbf{r}_o + \mathbf{v}_o t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2$$

കൂടാതെ അതിന്റെ പ്രവേഗം :

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_o + \mathbf{a} t$$

ഇവിടെ \mathbf{v}_o എന്നത് $t=0$ സമയത്തെ പ്രവേഗമാകുന്നു.

ഘടകരൂപത്തിൽ,

$$x = x_0 + v_{ox}t + \frac{1}{2}a_x t^2$$

$$y = y_0 + v_{oy}t + \frac{1}{2}a_y t^2$$

$$v_x = v_{ox} + a_x t$$

$$v_y = v_{oy} + a_y t$$

மாணிக்களில் பூர்வமான வீதம் எடுக்கப்பட்டுள்ளது என்றால் அது பொதுமான தேவையின் போதுமான பீசேஷனிகளைப்படியாக நிர்ணயிக்கப்படும்.

16. விகேஷபளத்தினுடைய பாக்கும் வள்ளுவினை பொஜக்கென் என்று விளிக்கப்படும். ஒரு வள்ளு வீதம் பொலிப்பெற்றதில், x - அக்கவுமானி θ_0 என்ற கொள்ளுவின் எடுத்துவெள்ளு ஆகையை நிர்ணயிக்கப்படும் வீதமானி சென்றுள்ளுவெள்ளு கருதுக. அதை t ஸமயத்தில் வள்ளுவின் நிறைவீதம் போலிப்பெற்றுக்கொள்ளுதல்:

$$x = (v_0 \cos \theta_0) t$$

$$y = (v_0 \sin \theta_0) t - (1/2) g t^2$$

$$v_x = v_{ox} = v_0 \cos \theta_0$$

$$v_y = v_{oy} = g t$$

பொஜக்கெனிலிருந்து பாத பராமைத்திருக்குமானால் அது மூலமாக எழுங்கிறது:

$$y = (\tan \theta_0) x - \frac{gx^2}{2(v_0 \cos \theta_0)^2}$$

ஒரு பொஜக்கென் அடிக்காண்டு பரவையிட உதவு:

$$h_m = \frac{(v_0 \sin \theta_0)^2}{2g}$$

இது உதவையிலிருந்து பாத பராமைத்திருக்குமானால் அது மூலமாக எழுங்கிறது:

$$t_m = \frac{v_0 \sin \theta_0}{g}$$

பொலிப்பெற்றதுவினால் விகேஷபளத்தின் பொஜக்கென், விகேஷபளத்தின் விளைவு $y=0$ என்ற நிறைவீதம் எடுத்துவிட்டு வரையுான திரங்கினாலும், பொஜக்கெனிலிருந்து திரங்கின பலியி (Horizontal range of a projectile) என்று விளிக்கலாம். பொஜக்கெனிலிருந்து பலியி R ,

$$R = \frac{v_0^2}{g} \sin 2 \theta_0$$

17. ஒரு வள்ளு நிறைவைத்தின் வர்த்தகையின் நிறைவீக்குமானுவைகளின், வள்ளுவின் சுலபாக்கம் பொலிப்பெற்றதுவினால், திரங்கினிலிருந்து அலைப் $a_c = v^2/R$ அக்குமான். அதிகரித்துவிட்டு அதை விரைவாக விடுதலைக்கும் அடிக்காண்டு கொள்கிற அக்குமான் மூலிகையின் கொள்கிற அடிக்காண்டு வேதன, ஏ என்று விளிக்கப்படும். அதிலிருந்து பிரைட்டான் $v = \omega R$ அக்குமான்.

வள்ளுவிலை துரளை $a_c = \omega^2 R$ அக்குமான்.

வர்த்தகையினிலும் ஒரு வள்ளுவினில் பலிக்கும்பளவியுதி T யூா v அதிலிருந்து அவுதியை அடிக்காண்டு $-2\pi v$, $v = 2\pi R$, $a_c = 4\pi^2 v^2 R$.

സൈറിക്ക അളവ്	സൈറിക്ക	ഡേം മെഷ്യർ	യൂണിറ്റ്	കുറിപ്പ്
സംന്തരിശം	r	[L]	m	സംഖിയം. ഏതൊരു പ്രതീകമുപയോഗിച്ചിം രേഖപ്പെടുത്താം.
സംന്തരാന്തരം	Δr	[L]	m	സംഖിയം. ഏതൊരു പ്രതീകമുപയോഗിച്ചിം രേഖപ്പെടുത്താം.
പ്രദിവരം				
(a) ശരാശരി	\bar{v}	$[LT^{-1}]$	$m s^{-1}$	$\frac{\Delta r}{\Delta t}$ സംഖിയം
(b) തരിക്കഷണം	v			$\frac{dr}{dt}$ സംഖിയം
തുരണ്ടം				
(a) ശരാശരി	\bar{a}	$[LT^{-2}]$	$m s^{-2}$	$\frac{\Delta v}{\Delta t}$ സംഖിയം
(b) തരിക്കഷണം	a			$\frac{dv}{dt}$ സംഖിയം
പ്രൊജക്ടെറി ചലനം				
(a) പരമാവധി ഉയരത്തിലെത്താ നാവയുമായ സമയം	t_m	[T]	s	$t_m = \frac{v_o \sin \theta_o}{g}$
(b) പരമാവധി ഉയരം	h_m	[L]	m	$h_m = \frac{(v_o \sin \theta_o)^2}{2g}$
(c) തിരഞ്ഞീനപരിധി	R	[L]	m	$R = \frac{v^2 \sin 2\theta_o}{g}$
വർത്തുളചലനം				
(a) കോൺസിയവേഗം	ω	$[T^{-1}]$	rad / s	$= \frac{\Delta \theta}{\Delta t} = \frac{v}{r}$
(b) അഭിക്രൂഢ തുരണ്ടം	a_c	$[LT^{-2}]$	$m s^{-2}$	$= \frac{v^2}{r}$

വിചിത്ര വിഷയങ്ങൾ

- ഒരു ബിന്ദുക്കൾക്കിടയിൽ ചലിക്കുന്ന ഒരു വസ്തു സഖാരിച്ച പാതയുടെ റിലെ പൊതുവിൽ അതിനുണ്ടായ സ്ഥാനാന്തരങ്ങൾക്ക് അളവിനു തുല്യമായിരിക്കല്ലോ. സ്ഥാനാന്തരം ആഡ് - അവസാന സ്ഥാനങ്ങളെ മാത്രം ആശയിക്കുന്നു. സഖാരിച്ച ദൂരം ധ്യാർമ്മ പാതയെന്നും ആശയിക്കുന്നു. ചലനവേളയിൽ വസ്തുവിന്റെ ഭിക്ഷേ മാറ്റവുണ്ടാകുന്നില്ല എങ്കിൽ മാത്രമേ, മേൽപ്പാശ രണ്ടു അളവുകളും തുല്യമാവുകയുള്ളൂ. ഉദ്ദൂരം അവസരങ്ങളിലും സ്ഥാനാന്തരങ്ങൾക്ക് അളവിലും കൂടിയ അളവായിരിക്കും സഖാരിച്ച ദൂരത്തിന്.
- സ്ഥാനാന്തര സുചകക്രമങ്ങൾക്ക് ഒരു നിണിത സമയ ഇടവേളയിൽ ഒരു വസ്തുവിന്റെ ശരാശരി വേം ശരാശരി പ്രവേഗത്തെക്കാൾ കുറുതലോ തുല്യമോ ആവാം. ദൂരം സ്ഥാനാന്തരങ്ങൾക്ക് അളവിനു തുല്യമാക്കുന്നു മാത്രമാണ് ഈ സ്ഥാനിക അളവുകൾ തുല്യമാകുന്നത്.
- സഖാസ്ഥാനവാക്കങ്ങൾ (4.33 a) യും (4.34 b) യും എത്രക്കിലും പ്രത്യേകം അക്ഷങ്ങൾക്ക് മാത്രമുള്ളവയല്ല. എങ്കിൽ ഒരു സ്ഥാനത്തു അക്ഷങ്ങളിലും നിങ്ങൾക്ക് അവയെ വിശദൂഷണം ചെയ്യാവുന്നതാണ്.
- സമയവ്രാന്തിനായുള്ള ചലനാസ്ഥാനവാക്കങ്ങൾ സമവർത്തനുള്ളചലനത്തിൽ പ്രയോഗിക്കാനാവില്ല. കാണാം, ഈ ചലനത്തിൽ ത്വരണങ്ങൾക്ക് പരിഹാണം സ്ഥിരവും, ദിശ മാറ്റുക്കാണിക്കുന്നതുമാണ്.
- v_1, v_2 എന്നീ ഒരു വ്യത്യസ്ത പ്രവേഗങ്ങൾക്ക് വിധേയമാകുന്ന ഒരു വസ്തുവിന്റെ പരിശീലനപ്രവേഗം $v - v_1 - v_2$ ആകുന്നു. പരിശീലനപ്രവേഗം ആപേക്ഷിക്കപ്പെടുത്തിൽ നിന്നു വ്യത്യസ്തമാണെന്ന വസ്തുത പ്രത്യേകം ശ്രദ്ധിക്കണം. അതായൽ, ഒരു സ്ഥാനാന്തര വസ്തുവിനെ അപേക്ഷിച്ച് സ്ഥാനാന്തരം ഒരു പ്രവേഗം $v_1 - v_2$ ആണ് ഇവിടെ v_1, v_2 ഉം പൊതുവായ അവലംബകത്തെ ആധാരമാക്കിയുള്ള പ്രവേഗങ്ങളാണ്.
- വർത്തുളചലനത്തിലുള്ള ഒരു വസ്തുവിന്റെ ചലനവേഗം സ്ഥിരമാക്കുന്നു മാത്രമാണ് അതിൻ്റെ പരിശീലനപ്രവേഗം അനുബന്ധപ്പെട്ടുക.
- ഒരു വസ്തുവിന്റെ സഖാഹാതയുടെ ആകൃതി നിഖലയിക്കപ്പെടുന്നത് ത്വരണാന്തര മാത്രം ആശയിച്ചുണ്ട്, ചലനത്തിന്റെ പ്രാഞ്ചം അവധിക്കളുടി ആശയിച്ചാണ് (പ്രാഞ്ചപ്രവേഗവും പ്രാഞ്ചസ്ഥാനവും). ഉദാഹരണത്തിന്, തുല്യമായ ഗുരുത്വാകർഷണാനുഭവങ്ങൾക്ക് ചലിക്കുന്ന ഒരു വസ്തുവിന്റെ സഖാഹാത, അതിൻ്റെ പ്രാഞ്ചം അവധിക്കൾക്കുനുണ്ടിച്ച് ഒരു നേർജ്ജേഖിയാ പരാബോളിഡിയാ ആകാം.

പരിശീലനപ്രശ്നങ്ങൾ

- താഴെ കൊടുത്തിരിക്കുന്ന ഓരോ ഭാതികാളിവും സദിശമോ അദിശമോ എന്നു പ്രസ്താവിക്കുക.
ഉള്ളജ്വൾ, മാന്സ്, ഫോറാ, താരണം, സാദ്രത, മേഖലകളുടെ എണ്ണം, പ്രവേഗം, കോൺഈ ആവൃത്തി, സ്ഥാനാന്തരം, കോൺഈപ്രവേഗം.
- തന്നിരിക്കുന്ന പട്ടികയിൽനിന്നും അദിശ അളവുകൾ തിരഞ്ഞെടുക്കുക.
ബലം, കോൺഈ ആക്കം, പ്രവൃത്തി, വൈദ്യുതകരണ്, രേഖിയ ആക്കം, വൈദ്യുതമണ്ഡലം, ശരാശരി പ്രവേഗം, കാരിക്കമൊമ്പ്, ആപേക്ഷിക്കപ്പെടുത്തി.
- താഴെ നൽകിയ പട്ടികയിലുൾപ്പെട്ട ഒരേയൊരു സദിശ അളവു കണ്ണെടുക്കുക.
താപനില, മർദം, ആക്കം, സമയം, പവർ, ആകെ ദൂരം, ഉർജ്ജം, ഗുരുത്വപൊട്ടൻഷ്യർ, കോയഫിഷ്യർ ഓഫ് പ്രീക്ഷൾ, ചാർജ്ജ്
- സദിശ, അദിശ ഭാതിക അളവുകൾ ഉൾപ്പെട്ട, താഴെ കൊടുത്തിരിക്കുന്ന ബീജഗണിതക്രിയകൾ അർദ്ദ പുറിഞ്ഞാണോ എന്നു കാരണസഹിതം പ്രസ്താവിക്കുക.
(a) ഒഡ്ഡ അദിശങ്ങളുടെ സകലനം, (b) ഒരേ ദൈഹികസ്ഥാനം ഒരു അദിശവും സദിശവുമായുള്ള സകലനം

- (c) ഏതൊരു സഭിന്മുഖം ഏതൊരു അഭിനമ്പായുള്ള ഗുണനം (d) ഒഞ്ച് അഭിനങ്ങളുടെ ഗുണനം (e) ഒഞ്ച് സഭിനങ്ങളുടെ സകലനം (f) ഏതൊരു സഭിന്മുഖം അതിന്റെ തന്നെ ഘടകസഭിനമ്പായുള്ള സകലനം

4.5 താഴെ കൊടുത്ത ഓരോ പ്രസ്താവനയും ശ്രദ്ധാപൂർവ്വം വായിച്ച് അവ തെറ്റോ ശരിയോ ഏന്ന് കാരണം സഹിതം പ്രസ്താവിക്കുക.

- രു സഭിനത്തിന്റെ അളവ് അമുഖം വലുപ്പം എപ്പോഴും രു അഭിനമായിരിക്കും.
- രു സഭിനത്തിന്റെ ഓരോ ഘടകവും എപ്പോഴും രു അഭിനമായിരിക്കും.
- രു കണ്ണികയുടെ സ്ഥാനാന്തരസഭിനത്തിന്റെ അളവ് എപ്പോഴും അതു സഖവിച്ച് പാതയുടെ ദുരത്തിനു തുല്യമായിരിക്കും.
- രു കണ്ണികയുടെ ശരാശരി വേഗം (സഞ്ചാരപാതയുടെ ആകെ നീളത്തെ പാത പൂർത്തിയാക്കാ നേടുക്കുന്ന സമയം കൊണ്ടു ഹരിക്കുക) ഏന്നൽ, അങ്കെ സമയ ഇടവേളയിലുള്ള അതിന്റെ ശരാശരി പ്രവേഗത്തിന്റെ അളവിന് തുല്യമാണോ അതിലേറെയോ ആകാം.
- രു പ്രതലത്തിൽ സർത്തിചെയ്യാത്ത മുന്നു സഭിനങ്ങൾ പരസ്പരം കൂട്ടിയാൽ അഭിനമായും രു ശൃംഗാരം ലഭിക്കുന്നില്ല.

4.6 താഴെ കൊടുത്ത സഭി അസമതാങ്ങൾ ജ്യാമിതീയമായോ അല്ലാതെയോ തെളിയിക്കുക.

- $|a+b| \leq |a| + |b|$
- $|a+b| \geq ||a|-|b||$
- $|a-b| \leq |a| + |b|$
- $|a-b| \geq ||a|-|b||$

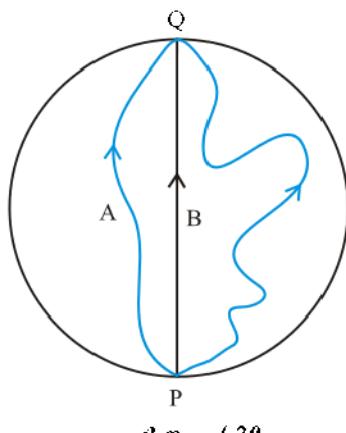
ഓരോന്നിലെയും സമചിഹ്നം എപ്പോഴൊന്ന് പ്രയോഗത്തിൽ വരുന്നത്?

4.7 $a + b + c + d = 0$ എന്നു തന്നിരിക്കുന്നു. താഴെ തന്നിരിക്കുന്നവയിൽ ഏതൊക്കെയാണ് ശരിയായ പ്രസ്താവനകൾ?

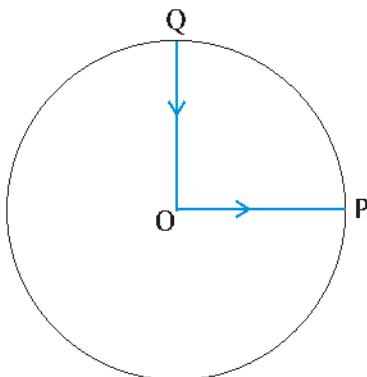
- a, b, c, d എന്നിവ നാലും നിർബന്ധമായും ശൂന്യസഭിനങ്ങളാവും.
- $(a+c)$ യുടെ അളവ് $(b+d)$ യുടെ അളവിനു തുല്യമായിരിക്കും.
- സഭിം a യുടെ അളവ് അഭിനമായും b, c, d എന്നിവയുടെ തുകയുടെ പതിമണംതിലും കൂടുതലാകാൻ സാധിക്കുകയില്ല.
- സഭിം a യും d യും കോ-ലിനിയർ അല്ലെങ്കിൽ സഭിം $(b+c)$ തിരിച്ചയായും a യുടെയും d യുടെയും പ്രതലത്തിലായിരിക്കും. എന്നാൽ അവ കോ-ലിനിയർ ആയാൽ $(b+c)$ സഭിനങ്ങൾ a യും d യും ഉൾക്കൊള്ളുന്ന രേഖയിലാകും അനുബന്ധപ്പെടുക.

4.8 ചിത്രം 4.20 രിൽ കാണുന്നതുപോലെ 200 മീ ആരമുള്ള വൃത്താകാരമായ ഒരു ഫില്പ്പതലത്തിലുടെ മുന്ന് കൂട്ടിക്കൂടി സ്വീകരിച്ച് നടത്തുന്നു. മുവരും വൃത്തത്തിന്റെ പരിധിയിലുള്ള P എന്ന പിന്നുവിലാരംഭിച്ച് വ്യത്യസ്ത പാതകളിൽ സഖവിച്ച് P യുടെ വ്യാസത്തിന്റെ എതിർബിന്ദുവായ Q ലെ എത്തിച്ചേരുന്നു. ഓരോ കൂട്ടിയുടെയും സ്ഥാനാന്തരസഭിനത്തിന്റെ പതിമണംമെച്ച? ഏതു കൂട്ടിക്കാണ് ഇത് ധമാർമ്മ സഖവാപൊതയുടെ അങ്കെ നീളമാകുന്നത്?

4.9 ചിത്രം 4.21 രിൽ കാണുന്നതുപോലെ, ഒരു സൈക്കിള്സ് ഒരു കി.മീ. ആരമുള്ള വൃത്താകാരമായ ഒരു പാർക്കിന്റെ കേന്ദ്രം O എന്ന പിന്നുവിൽ നിന്നാരംഭിച്ച്, പരിധിയിലുള്ള P എന്ന പിന്നുവിലെത്തുന്നു. അവിടെനിന്നു വൃത്തപരിധിയിലുടെ നീണ്ടുന്ന അയാൾ QO എന്ന പാതയിലുടെ വൃത്തക്കേന്ദ്രത്തിൽ തിരികെ എത്തിച്ചേരുന്നു. യാത്രയ്ക്കുത്തെ ആകെ സമയം 10 മിനിറ്റ് ആണെങ്കിൽ, സൈക്കിള്സിന്റെ (a) പരിണതസ്ഥാനാന്തരം, (b) ശരാശരി പ്രവേഗം, (c) ശരാശരി വേഗം എന്നിവ എത്തെന്നെന്നു കണക്കായും.



ചിത്രം 4.20



2010. 4.21

- 4.10** ഒരു തൃജന മെതാനത്തിൽ, ഒരു മോട്ടോർ വാഹനസ്വഭാവി ഓരോ കാരണം 500 മീറ്റർലൂം തന്റെ ഇടത്തേക്കു 60° കോണുള്ളവിൽ തിരിയുന്ന പാതയിലൂടെ സഞ്ചരിക്കുന്നു. ഒരു നിശ്ചിത വളവിൽനിന്ന് ആരംഭിച്ചുണ്ടായ ഫോക്സുകൾ മുന്നാമത്തെയും ആറാമത്തെയും എടുക്കാമതെയും വളവുകളിലെത്തുംപോഴുള്ള അധികാരിക്കുന്ന സമാനാന്തരം എത്രയെന്നു വ്യക്തമാക്കുക. ഓരോ സന്ദർഭത്തിലൂം അയാൾ സഞ്ചരിച്ചു ആകെ ഒരു വും അയാൾക്കുണ്ടായ സമാനാന്തരവും താരതമ്യം ചെയ്യുക.

4.11 പട്ടണത്തിൽ പുതുതായി എത്തിച്ചേരുന്ന ഒരു ധാരികൾ, തന്റെ സ്റ്റോഷനിൽ നിന്നു നേർപ്പാതയിൽ, 10 കി.മീ. അകലെയുള്ള ഹോട്ടലിലേക്ക് പോകാനുദ്ദേശപിക്കുന്നു. എന്നാൽ വിശകലനം ഒരു കാർബൺ ആയാളു 23 കി.മീ. ദൂരത്തിലൂം ഒരു വാക്ഷപാതയിലൂടെ കൊണ്ടുപോവുകയും 28 മിനിറ്റുകാണ്ട് ഹോട്ടലിലെത്തിക്കുകയും ചെയ്തു. (a) ടാക്സിയുടെ ശരാശരി വേഗം എത്ര? (b) അതിന്റെ ശരാശരി പ്രവേഗത്തിന്റെ ആളവെന്തു? ഇവ രണ്ടും തുല്യമാണോ?

4.12 30 ms^{-1} വേഗത്തിൽ മഴ ലംബമായി വീഴുന്നു. ഒരാൾ സൈക്കിളിൽ വടക്കുന്നു തെക്കോടു 10 ms^{-1} വേഗത്തിൽ സഞ്ചരിക്കുന്നു. ഏതു ദിശയിലാണ് അയാൾ തന്റെ കൂടു പിടിക്കേണ്ടത്?

4.13 നിശ്ചലമായ വെള്ളത്തിൽ ശരാശക്ക് 4 km/h വേഗത്തിൽ നീന്താൻ കഴിയും. എന്നാൽ 1.0 km വീതിയുള്ളതും 3.0 km/h വേഗത്തിൽ ഒഴുകുന്നതുമായ ഒരു നദിക്കു കുറുക്കു ലംബമായി നീന്തുകയാണെങ്കിൽ എത്ര സമയമെടുത്തായിരിക്കും അയാൾ നദിയുടെ മറുകരയിലെത്തുകൂടു? മറുകരയിലെത്തിനോട് നദിയുടെ തീരതൽ എത്ര അകലെത്തിലാണ് അയാൾ നീന്തിക്കയറുന്നോൾ എത്ര ദൂരം അയാൾ പൂരപ്പെട്ട സംഭവത്തു നിന്നും ഒഴുകിയേണ്ടിട്ടുണ്ടാകും.

4.14 ഒരു തുറമുഖത്ത്, 72 km/h വേഗത്തിൽ കാറ്റു വിശയിക്കുന്നു. അവിടെ നകുരമിട്ട് ഒരു നീകളുടെ പായ്മരത്തിലൂറിപ്പിച്ചിരിക്കുന്ന കൊടി, വടക്കു-കിഴക്കു ദിശയിൽ പാറിപ്പുറക്കുന്നു. നീക വടക്കുഡിശയിൽ 51 km/h വേഗത്തിൽ ചലിക്കാൻ തുടങ്ങുകയാണെങ്കിൽ, പായ്മരത്തിലെ കൊടിയുടെ ദിശ എന്നൊരു നിന്നും ദിശയിൽ സഞ്ചരിച്ചിട്ടുണ്ടാകും.

4.15 നീളമുള്ള ഒരു ഹാളിന്റെ മുകൾത്തെട്ടിൽ ഉയരം 25 മീ ആകുന്നു. 40 ms^{-1} വേഗത്തിൽ എറിയപ്പെട്ടുന്ന ഒരു പന്തിന് ഹാളിന്റെ മുകൾത്തെട്ടിലിട്ടിക്കാതെ, സഞ്ചരിക്കാനാവുന്ന പരമാവധി തിരഞ്ഞീയ ദൂരം എത്ര?

4.16 ക്രിക്കറ്റ് കളിക്കാരൻ ഒരു പന്തിനെ തിരഞ്ഞീനിശയിൽ എറിയാൻ സാധിക്കുന്ന പരമാവധി ദൂരം 100 m ആണ്. നിലത്തുനിന്നു പരമാവധി എത്ര ഉയരത്തിലാണ് അയാൾക്ക് അങ്കേ പന്തിനെ എറിയാൻ സാധിക്കുക?

4.17 നീളമുള്ള ഒരു നൂലിന്റെ അഗ്രത്തു ബന്ധിച്ചിരിക്കുന്ന കല്ല്, ഒരു സ്ഥിരവേഗത്തിൽ തിരഞ്ഞീനതലവത്തിൽ, പർത്തുപാതയിൽ ചുഴുപ്പുന്നു. കല്ല് 25 സെക്കന്റീൽ 14 പരിക്കമണംങ്ങൾ പൂർത്തിയാക്കുന്നുവെങ്കിൽ, കല്ലിനുണ്ടാകുന്ന തരംഘനത്തിന്റെ അളവും ദിശയും എന്തെന്ന് വ്യക്തമാക്കുക.

4.18 ഒരു വിമാനം, 900 km/h എന്ന സമിരവേഗത്തിൽ, തിരഞ്ഞീനതലവത്തിൽ 1 km ആരത്തിൽ വടക്കിട്ടു പാക്കുന്നു. അതിന്റെ അഭിക്രോന്തരാണതു, ആഗ്രഹത്താകർഷണം തരംഘനവുമായി താരതമ്യം ചെയ്യുക.

4.19 താഴെ കൊടുത്ത ഓരോ പ്രസ്താവനയും ശ്രദ്ധയോടെ വായിക്കുകയും കാരണസഹിതം അവ തെറ്റോ ശരിയോ എന്നു പറയുകയും ചെയ്യുക.

- (a) വർത്തുളചലനത്തിലൂള്ള ഒരു വസ്തുവിന്റെ പരിശോധനയാണ് എപ്പോഴും ആരത്തിലൂടെ, വൃത്തക്രമ തിലേക്കായിരിക്കും അനുഭവപ്പെടുക.
- (b) ഒരു വസ്തുവിന്റെ ഒരു ബിന്ദുവിലെ പ്രവേഗസിഗ്നം എപ്പോഴും വസ്തുവിന്റെ സഖാരപാതയിലെ അംബിനുവിലെ തൊടുവരയിലൂടെനടയായിരിക്കും.
- (c) സമവർത്തുളചലനത്തിലൂള്ള ഒരു വസ്തുവിന്റെ പുരുഷപരിക്രമങ്ങളിൽ ശരാശരിതരണ സിഗ്നം എപ്പോഴും ശുന്നുസിഗ്നമായിരിക്കും.

4.20 ഒരു വസ്തുവിന്റെ സന്നാം $r = 3.0t \hat{i} - 2.0t^2 \hat{j} + 4.0 \hat{k}$ മ എന്നു രേഖപ്പെടുത്തിയിരിക്കുന്നു. ഈവിടെ t സെക്കൻഡിലും r മീറ്ററിലുമാകുന്ന വിധം ഗുണനക്ഷേഖക് (coefficient) യോജ്യമായ യൂണിറ്റുകളും നൽകിയിരിക്കുന്നു.

- (a) വസ്തുവിന്റെ v , a എന്നിവ കണ്ടെത്തുക. (b) $t=2.0$ സെക്കന്റിൽ വസ്തുവിന്റെ പ്രവേഗത്തിന്റെ അളവും ദിശയും എന്ത്?

4.21 ഒരു വസ്തു 10.0 j m/s എന്ന പ്രവേഗത്തിൽ $t=0 \text{ s}$ എന്ന സമയത്ത് നിർദ്ദേശാക്കക്രമത്തിൽ നിന്ന് അതിന്റെ ചലനം ആരംഭിക്കുന്നു. വസ്തു $(8.0\hat{i} + 2.0\hat{j}) \text{ m s}^{-2}$ എന്ന സ്ഥിരത്വരണവൈത്താട ഖ. y പ്രതലത്തിലാണ് ചലിക്കുന്നതെങ്കിൽ, (a) വസ്തുവിന്റെ x നിർദ്ദേശാക്കം 16 m ആകുന്നത് എപ്പോഴാണ്? ആ സമയത്ത് വസ്തുവിന്റെ y നിർദ്ദേശാക്കം എന്തായിരിക്കും? (b) ആ സമയത്ത് വസ്തുവിന്റെ വേഗം എന്തായിരിക്കും?

4.22 \hat{i} ഉം \hat{j} ഉം തമാക്രമം x, y അക്ഷങ്ങളിലൂടെനടയുള്ള എകകസിഗ്നങ്ങളാണ്. എക്കിൽ, $\hat{i} + \hat{j}$, $\hat{i} - \hat{j}$ എന്നീ സിഗ്നങ്ങൾ അളവും ദിശയും എന്തായിരിക്കും? $A = 2\hat{i} + 3\hat{j}$ എന്ന സിഗ്നത്തിന്റെ തമാക്രമം $(\hat{i} + \hat{j}), (\hat{i} - \hat{j})$ എന്നീ സിഗ്നങ്ങളിലൂടെനടയുള്ള ഘടകസിഗ്നങ്ങൾ എന്താക്കായായിരിക്കും? (നിങ്ങൾക്ക് ഗ്രാഫിക്കൾ റിതി ഉപയോഗിക്കാം).

4.23 സ്വേച്ചിലെ നിയമനിബന്ധിതമല്ലാത്ത എത്ര ചലനത്തിലും താഴെ നൽകിയിരിക്കുന്നവയിൽ എത്ര സമീകരണമാണ് ശരിയായുള്ളത്?

- (a) $\mathbf{v}_{\text{average}} = (1/2) (\mathbf{v}(t_1) + \mathbf{v}(t_2))$
- (b) $\mathbf{v}_{\text{average}} = [\mathbf{r}(t_2) - \mathbf{r}(t_1)] / (t_2 - t_1)$
- (c) $\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}(0) + \mathbf{a} t$
- (d) $\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}(0) - \mathbf{v}(0) t - (1/2) \mathbf{a} t^2$
- (e) $\mathbf{a}_{\text{average}} = [\mathbf{v}(t_2) - \mathbf{v}(t_1)] / (t_2 - t_1)$

(ഈവിടെ ശരാശരി എന്നതുകൊണ്ടിരിക്കുമ്പോൾ, വരെയുള്ള സമയത്ത് ആ ഭൗതികഅളവിന്റെ ശരാശരി മൂല്യമെന്നാണ്).

4.24 താഴെ നൽകിയ ഓരോ പ്രസ്താവനയും ശ്രദ്ധാപൂർവ്വം വായിക്കുകയും അവയോരോന്നും ശരിയോ തെറ്റോ എന്ന് രേഖപ്പെടുത്തി അതിന്റെ കാരണങ്ങൾ ഉദാഹരണസഹിതം സമർപ്പിക്കുകയും ചെയ്യുക.

ഒരു അംഗശ ഭൗതികഅളവ് എന്തെന്ത്

- (a) ഒരു പ്രക്രിയയിൽ പുരുഷമായും സംരക്ഷിക്കപ്പെടുന്നു.
- (b) ഒരുക്കലും നെറുറീവ് മൂല്യം സ്വീകരിക്കുന്നില്ല.
- (c) ദൈഹമൺഷൻ രഹിതം (dimensionless) ആയിരിക്കും.
- (d) ന്യൂപാത്രം വ്യത്യസ്ത ബിന്ദുകളിൽ മൂല്യം വ്യത്യാസപ്പെടുന്നില്ല.
- (e) വ്യത്യസ്ത അക്ഷങ്ങളിൽ നിലകൊള്ളുന്ന നിരീക്ഷകർക്ക് അതിന്റെ മൂല്യം സമാനമായി അനുഭവപ്പെടും.

4.25 நிலத்தூரினை 3400 m உயரத்திலாயி ஏறு விமானம் திருச்சிடமாயி பருப்புக்காண்டிரிக்குனை. 10.0 ஸெக்கன்டினை ஶேஷம் நிலத்தூரில் நிரீக்ஷனைக்குடைத்திருக்கினை நோக்குவேலால் விமானம் ஸ்பூஷ்டிக்குடி கொண்டுவிட்டு 30° ஆக்குவையைகிட்ட விமானத்திலே வேலம் ஏற்றார்கள்?

அயிக் பளிசீலனப்பட்டங்கள்

4.26 ஏறு ஸபிசெத்திக் அல்லவும் சிரயுமுள்ள ஸ்பேஸில் அதிகாக ஏறு நிச்சித ஸாமான் நிருவசிக்கானாகுமோ? ஸமயத்தின்பொழுதிச் சிரயுமுள்ள காரணத்தில் மாற்றுமுள்ளதாகுமோ? ஸ்பேஸில் வழுத்துத்தொடர்ணைகளிலும் **a, b** என்கிற தூலியஸபிசென்ஸ் செலுத்துதூர் கூதிக்கப்படவண்ணல் ஸமாமாயிரிக்குமோ? ஓராவரணையைகிட்ட நினைவுகள் உத்தரம் ஸமர்ப்பிக்கூக்.

4.27 ஏறு ஸபிசெத்திக் அல்லவும் சிரயுமுள்ள எந்தாலும் அல்லவும் சிரயுமுள்ள எல்லாட்டினையும் ஸபிசெமாயி கள் கண்காண்டுமோ? பாக்கிக்கப்படுத்திலும் ஏறு வாஞ்சுவிலே அக்ஷம் ஏற்று சிரயிலுமன் ஏற்காதும் பாக்கிக் கப்படுத்திலே கோணங்களும் ஆக சுலகத்தை வழக்கமாக்காது நிறையிக்கூனை. அதிகால் பாக்கீய சுலகம் ஏறு ஸபிசெமாக்குவையேனா?

4.28 தாஷ் பரியூர் ஸாபாச்ருண்டுமாயி ஸபிசெத்தை வெய்யப்படுத்துதான்மா?

- (a) ஏறு வலயருப்பத்தில் வழுத்துவழிரிக்கூனை ஏறு வயறிலே நிறுத்
- (b) ஏறு பிரதம்
- (c) ஏறு கோலம்

நினைவுகள் உத்தரம் விழுமாக்கூக்.

4.29 திருச்சிக்குதலவுமாயி 30° கோணங்களில் ஏறு தொகளிக் கினை பூர்வேதக்கூ போகுநை வெடியூஸ் 3.0 km/s அகலையாயி பதிக்கூனை. அதிலே விகேஷபள கோணங்கள் குமிகளிக்கூனதுவசி வெடியூஸ்கை 5.0 km/s அகலையுமுள்ள லக்ஷ்யங்களைத்தத்திக்கால் ஸாயிக்கூமோ? வாயுவிலே பிரதிரோடு அவர்களிக்கூக்கியும் வெடியூஸ்கையுடைய விகேஷபளப்போவேங் ஸபிரமாணன் ஸக்டிப்பிக்கூக்கியும் செய்துகூக்.

4.30 ஏறு யூலவிமானம் 720km/h வேதனத்தில், திருச்சிக் கிரயில் 1.5 km உயரத்தில் பருப்புக்காண்டிரிக்கூனேலால் ஏறு விமான வேய பிரக்கி/விமான வேய தொகளிலே (anti-aircraft missile) நேர்முகஜிலுடை கடனை போகுநை. 600ms⁻¹ ஏற்கான வேதனத்தில் பூர்வேதக்கூபோகுநை வெடியூஸ் கூட்டுமாயி யூல விமானத்தில் ஹெட்களைமகிட்ட தொகளிலே கூஷல் லங்வெவுமாயி ஏற்று கோணங்களில் வழ்களை?

வெடியேத்தக்காதித்திக்கால் ஏற்று கூரின்த உயரத்திலான் பெலர்க் விமானத்தை நிலநில்தேள்ளத்து? ($\mu=10 \text{ ms}^2$ ஏற்காடுக்கூல்.)

4.31 ஏறு ஸெக்டில்லி தலை ஸெக்கலில் 27 km/h வேதனத்தில் காட்கிகூனை ரோயில் 80 m ஆக்குமுள்ள வழுதை கூட்டியிலுமுள்ள ஏறு வழவிலெத்தியபோல் அதால் மேலைக் கூட்டியபோல் 0.50 ms⁻¹ ஏற்கான நிரகனில் வேலம் கூட்டுக்கூனை. வழவில் அது ஸெக்டில்லிலே பளின்தத்துறைத்திலே (jet acceleration) பளிமானவும் சிரயும் ஏற்றாயிரிக்கூன்?

4.32 (a) ஏறு பூர்ஜக்கெல்லிலே பேவேலவும் x அக்ஷவுமாயி ஸ்பூஷ்டிக்கூனை கோணங்களும் ஸமயத்திலே

$$\theta(t) = \tan^{-1} \left(\frac{v_{by} - gt}{v_{ax}} \right) \text{ ஏற்காடுதாமென்ற தத்தியிக்கூக்.}$$

(b) அவலாபக்கேந்தத்திருக்கினை விகேஷபளம் செய்துபூட்ட ஏறு பூர்ஜக்கெல்லிலே விகேஷபள கோணங்கள்.

$$\theta_0 = \tan^{-1} \left(\frac{4h_m}{R} \right)$$

அதென்னை தத்தியிக்கூக்.

(பிலான்ஸ்க்கு அவற்றை ஸாயாதை அல்லது தெருத்தைப்படித்துத்.)